

This is a digital copy of a book that was preserved for generations on library shelves before it was carefully scanned by Google as part of a project to make the world's books discoverable online.

It has survived long enough for the copyright to expire and the book to enter the public domain. A public domain book is one that was never subject to copyright or whose legal copyright term has expired. Whether a book is in the public domain may vary country to country. Public domain books are our gateways to the past, representing a wealth of history, culture and knowledge that's often difficult to discover.

Marks, notations and other marginalia present in the original volume will appear in this file - a reminder of this book's long journey from the publisher to a library and finally to you.

Usage guidelines

Google is proud to partner with libraries to digitize public domain materials and make them widely accessible. Public domain books belong to the public and we are merely their custodians. Nevertheless, this work is expensive, so in order to keep providing this resource, we have taken steps to prevent abuse by commercial parties, including placing technical restrictions on automated querying.

We also ask that you:

- + *Make non-commercial use of the files* We designed Google Book Search for use by individuals, and we request that you use these files for personal, non-commercial purposes.
- + Refrain from automated querying Do not send automated queries of any sort to Google's system: If you are conducting research on machine translation, optical character recognition or other areas where access to a large amount of text is helpful, please contact us. We encourage the use of public domain materials for these purposes and may be able to help.
- + *Maintain attribution* The Google "watermark" you see on each file is essential for informing people about this project and helping them find additional materials through Google Book Search. Please do not remove it.
- + *Keep it legal* Whatever your use, remember that you are responsible for ensuring that what you are doing is legal. Do not assume that just because we believe a book is in the public domain for users in the United States, that the work is also in the public domain for users in other countries. Whether a book is still in copyright varies from country to country, and we can't offer guidance on whether any specific use of any specific book is allowed. Please do not assume that a book's appearance in Google Book Search means it can be used in any manner anywhere in the world. Copyright infringement liability can be quite severe.

About Google Book Search

Google's mission is to organize the world's information and to make it universally accessible and useful. Google Book Search helps readers discover the world's books while helping authors and publishers reach new audiences. You can search through the full text of this book on the web at http://books.google.com/



Über dieses Buch

Dies ist ein digitales Exemplar eines Buches, das seit Generationen in den Regalen der Bibliotheken aufbewahrt wurde, bevor es von Google im Rahmen eines Projekts, mit dem die Bücher dieser Welt online verfügbar gemacht werden sollen, sorgfältig gescannt wurde.

Das Buch hat das Urheberrecht überdauert und kann nun öffentlich zugänglich gemacht werden. Ein öffentlich zugängliches Buch ist ein Buch, das niemals Urheberrechten unterlag oder bei dem die Schutzfrist des Urheberrechts abgelaufen ist. Ob ein Buch öffentlich zugänglich ist, kann von Land zu Land unterschiedlich sein. Öffentlich zugängliche Bücher sind unser Tor zur Vergangenheit und stellen ein geschichtliches, kulturelles und wissenschaftliches Vermögen dar, das häufig nur schwierig zu entdecken ist.

Gebrauchsspuren, Anmerkungen und andere Randbemerkungen, die im Originalband enthalten sind, finden sich auch in dieser Datei – eine Erinnerung an die lange Reise, die das Buch vom Verleger zu einer Bibliothek und weiter zu Ihnen hinter sich gebracht hat.

Nutzungsrichtlinien

Google ist stolz, mit Bibliotheken in partnerschaftlicher Zusammenarbeit öffentlich zugängliches Material zu digitalisieren und einer breiten Masse zugänglich zu machen. Öffentlich zugängliche Bücher gehören der Öffentlichkeit, und wir sind nur ihre Hüter. Nichtsdestotrotz ist diese Arbeit kostspielig. Um diese Ressource weiterhin zur Verfügung stellen zu können, haben wir Schritte unternommen, um den Missbrauch durch kommerzielle Parteien zu verhindern. Dazu gehören technische Einschränkungen für automatisierte Abfragen.

Wir bitten Sie um Einhaltung folgender Richtlinien:

- + *Nutzung der Dateien zu nichtkommerziellen Zwecken* Wir haben Google Buchsuche für Endanwender konzipiert und möchten, dass Sie diese Dateien nur für persönliche, nichtkommerzielle Zwecke verwenden.
- + *Keine automatisierten Abfragen* Senden Sie keine automatisierten Abfragen irgendwelcher Art an das Google-System. Wenn Sie Recherchen über maschinelle Übersetzung, optische Zeichenerkennung oder andere Bereiche durchführen, in denen der Zugang zu Text in großen Mengen nützlich ist, wenden Sie sich bitte an uns. Wir fördern die Nutzung des öffentlich zugänglichen Materials für diese Zwecke und können Ihnen unter Umständen helfen.
- + Beibehaltung von Google-Markenelementen Das "Wasserzeichen" von Google, das Sie in jeder Datei finden, ist wichtig zur Information über dieses Projekt und hilft den Anwendern weiteres Material über Google Buchsuche zu finden. Bitte entfernen Sie das Wasserzeichen nicht.
- + Bewegen Sie sich innerhalb der Legalität Unabhängig von Ihrem Verwendungszweck müssen Sie sich Ihrer Verantwortung bewusst sein, sicherzustellen, dass Ihre Nutzung legal ist. Gehen Sie nicht davon aus, dass ein Buch, das nach unserem Dafürhalten für Nutzer in den USA öffentlich zugänglich ist, auch für Nutzer in anderen Ländern öffentlich zugänglich ist. Ob ein Buch noch dem Urheberrecht unterliegt, ist von Land zu Land verschieden. Wir können keine Beratung leisten, ob eine bestimmte Nutzung eines bestimmten Buches gesetzlich zulässig ist. Gehen Sie nicht davon aus, dass das Erscheinen eines Buchs in Google Buchsuche bedeutet, dass es in jeder Form und überall auf der Welt verwendet werden kann. Eine Urheberrechtsverletzung kann schwerwiegende Folgen haben.

Über Google Buchsuche

Das Ziel von Google besteht darin, die weltweiten Informationen zu organisieren und allgemein nutzbar und zugänglich zu machen. Google Buchsuche hilft Lesern dabei, die Bücher dieser Welt zu entdecken, und unterstützt Autoren und Verleger dabei, neue Zielgruppen zu erreichen. Den gesamten Buchtext können Sie im Internet unter http://books.google.com/durchsuchen.



SCIENCE CENTER LIBRARY

math 4508.98.10



Marbard College Library

BOUGHT WITH THE INCOME

FROM THE BEQUEST OF

PROF. JOHN FARRAR, LL.D.,

AND HIS WIDOW,

ELIZA FARRAR,

FOR

"BOOKS IN THE DEPARTMENT OF MATHEMATICS, ASTRONOMY, AND NATURAL PHILOSOPHY."

Ŧ						
	•					
			·		·	
	•					
		· .				
	٠,			•		
				,	•	
-						
		·				
				•		
,						
					•	

. . . .

Bestimmung der Viergliedrigen Gruppen des Raumes (x y z).

Inaugural-Dissertation

zur

Erlangung der Doctorwürde

der

Hohen Philosophischen Facultät

der

Universität Leipzig

vorgelegt

von

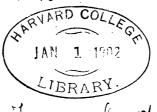
Richard Koch

aus Leipzig.

Berlin 1898.

Buchdruckerei von Gustav Schade (Otto Francke)
Linienstrasse 158.

math 4508.98.10



farrar fund

...

Einleitung.

. 5

Die Aufgabe der vorliegenden Arbeit ist, die viergliedrigen continuirlichen Gruppen des Raumes (xyz) zu bestimmen. Diese Aufgabe ist ein ganz specieller Teil des allgemeineren Problems, alle endlichen continuirlichen Gruppen des gewöhnlichen Raumes zu bestimmen, das von Lie bereits erledigt ist. Lie, Norwegisches Archiv, Bd. IX, 1884, Theorie der Transformationsgruppen; Band III. S. 122 ff. Es ist daher höchstens die verschiedene Betrachtungsweise, die die Behandlung der vorliegenden Arbeit rechtfertigt. - Zwei Begriffe sind nämlich für die Auffindung von endlichen continuirlichen Gruppen wertvoll: die Begriffe der Zusammensetzung und der Ähnlichkeit. Denn um alle r-gliedrigen continuirlichen Gruppen eines n-fach ausgedehnten Raumes aufzustellen (die Zahl der Veränderlichen spielt übrigens keine Rolle bei der Zusammensetzung), kann man zunächst so verfahren, dass man alle wesentlichen Typen von r-gliedrigen Zusammensetzungen bestimmt. Diese Aufgabe führte Lie bereits im Jahre 1874 für die Gruppen mit weniger als 7 Parametern vollständig durch. Für die viergliedrigen Gruppen ergeben sich vierzehn wesentliche Zusammensetzungen. Lie, Cont. Gruppen, Kap. XX. § 3-5. Um nun wirklich die innerhalb jeder Zusammensetzung wesentlich verschiedenen Gruppen zu finden, dazu dient der Satz von der Ähnlichkeit zweier r-gliedriger Gruppen. Lie, Math. Annalen. XXV. 1885. S. 105. "Sollen zwei r-gliedrige Gruppen zwischen v Variabeln

$$B_1 f \dots B_r f, (y_1 \dots y_r)$$

 $B_1' f \dots B_r' f, (y_1' \dots y_r')$

vermöge einer Punkttransformation $y_x' = F_x(y_1 \dots y_\nu)$ ähnlich sein, so ist zunächst notwendig, dass beide Gruppen gleich

zusammengesetzt sind, dass man also die B_x 'f in solcher Weise wählen kann, dass gleichzeitig

$$(B_i, B_x) = \Sigma c_{ixs} B_s \text{ und } (B_i', B_x') = \Sigma c_{ixs} B_s'$$

wird. Ist diese Forderung erfüllt und bestehen ferner die Relationen

$$B_{n+x} = \varphi_{x1}B_1 + \varphi_{x2}B_2 + \ldots + \varphi_{xn}B_n \quad (x = 1 \ldots r-n)$$

während B_1 , B_2 , ... B_n nicht durch eine lineare Relation verknüpft sind, so müssen analoge Relationen

$$B'_{n+x} = \varphi'_{x1}B'_1 + \varphi'_{x2}B'_2 + \ldots + \varphi'_{xn}B'_n$$

stattfinden, während auch $B_1' \dots B_n'$ keine lineare Gleichung befriedigen. Endlich dürfen die n(r—n)-Gleichungen $\varphi_{zi} = \varphi'_{zi}$ nicht contradictorisch sein. Diese notwendigen Criterien sind gleichzeitig hinreichend."

"Diesen Satz kann man nun, wenn die Zusammensetzungen bekannt sind, zum Ausgangspunkt für die Aufsuchung der endlichen contin. Gruppen wählen. Es sei z. B. die Gruppe vorgelegt B₁, B₂, B₃ und es mögen die Relationen bestehen:

$$(B_1, B_2) = B_1, (B_1, B_3) = 2B_2, (B_2, B_3) = B_3, B_3 = q_1B_1 + q_2B_2.$$

 φ_1 und φ_2 bezeichnen gewisse Functionen der Variabeln $\mathbf{x}_1 \dots \mathbf{x}_n$; \mathbf{B}_1 und \mathbf{B}_2 genügen keiner linearen Relation. Es sind nun zwei Fälle denkbar: φ_1 und φ_2 sind entweder unabhängig von einander oder sie sind durch eine Relation verknüpft. Nehmen wir an, dass $\varphi_2 = \mathcal{Q}(\varphi_1)$ ist, so ist die Function \mathcal{Q} vollständig bestimmt. Wir erhalten nämlich die Gleichungen:

$$\begin{split} (B_1,B_3) &= B_1 \varphi_1 \cdot B_1 + B_1 \varphi_2 \cdot B_2 + \varphi_2 B_1 = 2 B_2, \\ (B_2,B_3) &= B_2 \varphi_1 \cdot B_1 + B_2 \varphi_2 \cdot B_2 - \varphi_1 B_1 = B_3 = \varphi_1 B_1 + \varphi_2 B_2, \end{split}$$

aus denen folgt:

$$B_1q_1 + q_2 = 0$$
, $B_1q_2 = 2$, $B_2q_1 = 2q_1$, $B_2q_2 = q_2$,

oder wenn wir $\varphi_2 = \mathcal{Q}(\varphi_1)$ einsetzen und $B_1 \varphi_1$, $B_2 \varphi_1$ wegschaffen:

$$-\Omega\Omega'=2, \quad 2\varphi_1\Omega'=\Omega.$$

Also hat Q die Form

$$\Omega = \sqrt{-4q_1} = q_2.$$

Hieraus folgt, dass alle dreigliedrige Gruppen eines n-fach ausgedehnten Raumes, welche den oben gemachten Voraussetzungen genügen, ähnlich sind." — Unter allen diesen ähnlichen Gruppen ist nun eine durch eine besonders einfache Form ausgezeichnet, die wir als Repräsentantin aller dieser ähnlichen Gruppen betrachten können. Diese Gruppe erhalten wir, wenn wir gewisse passend gewählte Functionen, die aber stets unabhängig von einander sein müssen, als neue Veränderliche einführen. — Gemäss der Einteilung der Gruppen in integrable Gruppen mit oder ohne dreigliedrige Involutionsgruppen und in nicht integrable Gruppen haben wir 3 Abschnitte:

- 1. Bestimmung aller integrablen viergliedrigen Gruppen in drei Veränderlichen mit dreigliedriger Involutionsgruppe.
- 2. Bestimmung aller integrablen viergliedrigen Gruppen in drei Veränderlichen ohne dreigliedrige Involutionsgruppe.
- 3. Bestimmung aller nicht integrablen viergliedrigen Gruppen in drei Veränderlichen.

1. Abschnitt.

Bestimmung aller integrabeln viergliedrigen Gruppen in drei Veränderlichen mit dreigliedriger Involutionsgruppe.

I.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \beta X_2 f$, $(X_2X_4) = \gamma X_2 f$, $\alpha \neq \beta \neq \gamma$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (xyz)$

d. h. die drei infinitesimalen Transformationen X_1f , X_2f , X_3f , die eine dreigliedrige invariante Untergruppe bilden, seien durch keine lineare Relation verbunden; da jedoch zwischen vier infinitesimalen Transformationen des Raumes (xyz) X_1f , X_2f , X_3f , X_4f stets eine Gleichung

$$\lambda_1 X_1 f + \lambda_2 X_2 f + \lambda_3 X_3 f + \lambda_4 X_4 f = 0$$

identisch besteht für alle Werte von x, y, z und f, so muss

$$X_4 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f + q_3 X_3 f$$

sein. Bilden wir die Klammerausdrücke $(X_1 \ X_4) = \alpha X_1 f$. . . so kommt:

$$\begin{split} (X_1X_4) &\equiv X_1\,\varphi_1\,X_1\,f + X_1\,\varphi_2\,X_2\,f + \varphi_2(X_1X_2) + X_1\,\varphi_3\,X_3\,f + \varphi_3(X_1X_3) = \alpha\,X_1\,f, \\ (X_2X_4) &\equiv X_2\,\varphi_1\,X_1\,f - \varphi_1(X_1X_2) + X_2\,\varphi_2\,X_2\,f + X_2\,\varphi_3\,X_3\,f + \varphi_3(X_2X_3) = \beta\,X_2\,f, \\ (X_2X_4) &\equiv X_3\,\varphi_1\,X_1\,f - \varphi_1(X_1X_3) + X_3\,\varphi_2\,X_2\,f - \varphi_2(X_2X_3) + X_3\,\varphi_3\,X_3\,f = \gamma\,X_3\,f. \end{split}$$

Berücksichtigen wir obige Zusammensetzung und dass nach A. keine lineare Relation zwischen X_1f , X_2f , X_3f besteht, so erhalten wir für die $X_1\varphi_x$ (i, x=1, 2, 3) die Werte:

$$X_1 \varphi_1 = \alpha,$$
 $X_1 \varphi_2 = 0,$ $X_1 \varphi_3 = 0,$
 $X_2 \varphi_1 = 0,$ $X_2 \varphi_2 = \beta,$ $X_2 \varphi_3 = 0,$
 $X_3 \varphi_1 = 0,$ $X_3 \varphi_2 = 0,$ $X_3 \varphi_3 = \gamma.$

Zunächst setzen wir noch voraus, dass keine der Zahlen α , β , γ verschwinde.

Dass dann die Functionen φ_1 (xyz), φ_2 (xyz), φ_3 (xyz) durch keine Relation verbunden sind, können wir leicht einsehen. Gesetzt, es sei

$$\Omega\left(q_1,q_2,q_3\right)=0$$

dann müsste auch sein:

$$X_1 \Omega = 0$$
, $X_2 \Omega = 0$, $X_3 \Omega = 0$.

Durch Ausführung erhalten wir drei homogene lineare Gleichungen in $\mathcal{Q}_{\varphi 1}$, $\mathcal{Q}_{\varphi 2}$, $\mathcal{Q}_{\varphi 3}$, es muss demnach, da die partiellen Ableitungen von \mathcal{Q} nach φ_1 , φ_2 , φ_3 nicht sämtlich Null sein können, die Determinante

$$\Delta \equiv \left| \begin{array}{ccc} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & \gamma \end{array} \right| = \alpha \beta \gamma$$

verschwinden, was im Widerspruch mit unserer Voraussetzung ist. φ_1 , φ_2 , φ_3 , sind also unabhängig von einander, wir können deshalb φ_1 als \mathbf{x}_1 , φ_2 als \mathbf{y}_1 , φ_3 als \mathbf{z}_1 einführen. Durch Ausführung dieser Operation wird

$$X_{i}f = X_{i}q_{1}\frac{\partial f}{\partial x_{1}} + X_{i}q_{2}\frac{\partial f}{\partial y_{1}} + X_{i}q_{3}\frac{\partial f}{\partial z_{1}}, \quad i = 1, 2, 3.$$

also:

$$X_1 f = \alpha p_1, \ X_2 f = \beta q_1, \ X_3 f = \gamma r_1, \ X_4 f = \alpha x_1 p_1 + \beta y_1 q_1 + \gamma z_1 r_1.$$

Anstatt

$$X_1 f = \alpha p, X_2 f = \beta q, X_3 f = \gamma r$$

können wir als neue Xi'f einführen

$$X_1'f = p = 1/\alpha X_1 f$$
, $X_2'f = q = 1/\beta X_2 f$, $X_3'f = r = 1/\gamma X_3 f$,

sodass unsre Gruppe schliesslich die Form erhält

p, q, r,
$$\alpha x p + \beta y q + \gamma z r$$
.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Die Klammerrelationen $(X_1X_3) = (X_2X_3) = 0$ liefern unter Berücksichtigung von

$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$

folgende Werte:

$$X_1 \varphi_1 = 0, \quad X_1 \varphi_2 = 0, X_2 \varphi_1 = 0, \quad X_2 \varphi_2 = 0.$$

Zunächst ist klar, dass φ_1 u. φ_2 nicht beide const. sein dürfen, denn sonst wäre ja

$$X_3 f = c_1 X_1 f + c_2 X_2 f$$

d. h. die vier infinitesimalen Tranformationen X_i f wären nicht unabhängig von einander.

a) Nehmen wir daher an, dass sie beide nicht const. sind; dann muss aber

$$q_2 = \psi(q_1)$$

sein, da $X_1f = 0$, $X_2f = 0$ nur eine gemeinsame Lösung haben. Wir führen φ_1 als neues z_1 ein, während wir x_1 u. y_1 so bestimmen können, dass

$$X_1 x_1 = 1, X_1 y_1 = 0, X_2 x_1 = 0, X_3 y_1 = 1$$

wird. x_1 , y_1 , z_1 sind sicher unabhängig von einander. Bei Einführung dieser Veränderlichen erhält man

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zp + \psi(z)q$.

 a_a) X_4 f sei zunächst durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_2 f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$X_{4}f = \xi p + \eta q + \zeta r$$
, wo $\zeta \neq 0$.

Die Klammerrelationen liefern:

$$\begin{split} (\mathbf{X}_1 \, \mathbf{X}_4) &= \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{x}} \, \mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{x}} \, \mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{x}} \, \mathbf{r} = \alpha \, \mathbf{p}, \\ (\mathbf{X}_2 \, \mathbf{X}_4) &= \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{y}} \, \mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{y}} \, \mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{y}} \, \mathbf{r} = \beta \, \mathbf{q}, \\ (\mathbf{X}_3 \, \mathbf{X}_4) &= (\mathbf{z} \, \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{x}} + \psi \, \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{y}} - \boldsymbol{\zeta}) \, \mathbf{p} + (\mathbf{z} \, \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{x}} + \psi \, \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{y}} - \boldsymbol{\zeta} \psi') \, \mathbf{q} + (\mathbf{z} \, \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{x}} + \psi \, \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{y}}) \, \mathbf{r} = \\ \gamma \, (\mathbf{z} \, \mathbf{p} + \psi \, (\mathbf{z}) \, \mathbf{q}). \end{split}$$

Hieraus folgt:

$$\xi = \alpha x + \xi(z), \ \eta = \beta y + \eta(z), \ \zeta = (\alpha - \gamma) z, \ \psi = \kappa z^{\alpha - \gamma}$$

und dementsprechend haben unsre infinitesimalen Transformationen die Form:

p, q,
$$zp + xz^{\alpha-\gamma}q$$
, $(\alpha x + \xi(z))p + (\beta y + \eta(z))q + (\alpha-\gamma)zr$.

Die hier auftretenden willkürlichen Funktionen von z können wir durch folgende Variabelnänderung beseitigen:

$$x_1 = x + \rho(z), y_1 = y + \sigma(z), z_1 = z,$$

wobei $\rho(z)$ u. $\sigma(z)$ durch die Differentialgleichungen

$$\xi(z) + (\alpha - \gamma) z \varrho' - \alpha \varrho = 0,$$

$$\eta(z) + (\alpha - \gamma) z \sigma' - \beta \sigma = 0$$

bestimmt sind. Bei Benutzung der so bis auf Constanten bestimmten x_1 , y_1 , z_1 , erhält man

p, q,
$$zp + xz^{\frac{\beta-\gamma}{\alpha-\gamma}}$$
q, $\alpha xp + \beta yq + (\alpha - \gamma) zr$.

Es fragt sich, ob sich x, wenn es nicht Null ist, spezialisieren lässt. Ist x = 0, so haben wir den Typus

p, q, zp,
$$\alpha xp + \beta yq + (\alpha - \gamma) zr$$
.

Ist $x \neq 0$, so führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = cz$.

X₁f, X₂f, X₄f bewahren dabei ihre Form, während X₃f in

$$X_3'f = \frac{z_1}{c} p_1 + \frac{\frac{\beta - \gamma}{\alpha - \gamma}}{\frac{\beta - \gamma}{c} \frac{\beta - \gamma}{\alpha - \gamma}} q_1$$

übergeht. Bestimmen wir die Constante c so, dass

$$e^{\frac{\beta-\gamma}{\alpha-\gamma}}:e=\varkappa$$

wird, so nimmt unsre Gruppe die Form an

p, q,
$$zp + z^{\frac{\beta-\gamma}{\alpha-\gamma}}$$
 q, $\alpha xp + \beta yq + (\alpha-\gamma)zr$.

a_b) Die Annahme

$$X_1 f = n_1 X_1 f + n_2 X_2 f$$

führt vermöge der Klammerrelationen zu der Forderung

$$\alpha = \beta = \gamma$$

was aber wider die Voraussetzung ist.

 β) Da die Indices 1 und 2 gleichberechtigt sind, so brauchen wir in dem Falle, dass eine der Grössen φ_1 , φ_2 constant ist, nur die eine Möglichkeit, etwa $\varphi_1 = \text{const.}$ zu berücksichtigen. Wir setzen also:

$$\varphi_1 = \text{const.}, \quad \varphi_2 \neq \text{const.}$$

Analog wie in Fall a) erhalten wir durch Einführung neuer Veränderlicher

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = const. p + zq$

oder einfacher

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

X4f hat auch hier die Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \zeta \neq 0.$$

Die Klammerrelationen liefern

$$\begin{split} &(\mathbf{X}_1\mathbf{X}_4) = \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{x}}\,\mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{x}}\,\mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{x}}\,\mathbf{r} = \alpha\,\mathbf{p}.\\ &(\mathbf{X}_2\mathbf{X}_4) = \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{y}}\,\mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{y}}\,\mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{y}}\,\mathbf{r} = \boldsymbol{\beta}\,\mathbf{q}.\\ &(\mathbf{X}_3\mathbf{X}_4) = \mathbf{z}\,\boldsymbol{\xi}_{\mathbf{y}}\,\mathbf{p} + (\mathbf{z}\,\boldsymbol{\eta}_{\mathbf{y}} - \boldsymbol{\zeta})\,\mathbf{q} + \mathbf{z}\,\boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{y}}\,\mathbf{r} = \boldsymbol{\gamma}\,\mathbf{z}\,\mathbf{q}, \end{split}$$

also:

$$\xi = \alpha x + \xi(z), \quad \eta = \beta y + \eta(z), \quad \zeta = (\beta - \gamma) z.$$

 $X_4 f = (\alpha x + \xi(z)) p + (\beta y + \eta(z)) q + (\beta - \gamma) zr.$

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x + \varrho(z), y_1 = y + \sigma(z), z_1 = z,$$

wobei $\rho(z)$ u. $\sigma(z)$ durch die Diffgleichungen

$$\xi(z) + (\beta - \gamma)z\varrho' - \alpha\varrho = 0, \quad \eta(z) + (\beta - \gamma)z\sigma' - \beta\sigma = 0$$

bestimmt sind, so erhält unsre Gruppe die Form

p, q, zq,
$$\alpha x p + \beta y q + (\beta - \gamma) z r$$
.

Diese Gruppe ist aber nicht wesentlich verschieden von der Gruppe des Falles B α

p, q, zp,
$$\alpha x p + \beta y q + (\alpha - \gamma) z r$$
.
C. $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 \neq \tau \cdot X_1 f$.

Die Klammerausdrücke $(X_1\,X_2)=(X_1\,X_3)=(X_2\,X_3)=0$ liefern

$$X_1 \varrho = 0, X_1 \sigma = 0.$$

 ρ und σ dürfen keine Constanten sein, weil sonst X_2f u. X_3f nicht unabhängig von X_1f wären. Wir nehmen zunächst an, dass ρ u. σ durch keine Relation gebunden sind, d. h. ρ u. σ sind die beiden Lösungen der Gleichung $X_1f=0$. Sei also:

$$\sigma \equiv q(\varrho).$$

Wir können ρ als x_1 , σ als y_1 benutzen und z_1 so bestimmen, dass $X_1z_1=1$ wird. Da x_1 , y_1 , z_1 von einander unabhängig sind, können wir sie als neue Veränderliche einführen. Es kommt

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = y r$.

X₄f hat nach unsrer Annahme die Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

wobei ξ u. η nicht beide Null sind.

Die Klammerrelationen liefern

$$\xi = (\alpha - \beta)x, \quad \eta = (\alpha - \gamma)y, \quad \zeta = \alpha z + \zeta(xy).$$

$$X_4 f = (\alpha - \beta)xp + (\alpha - \gamma)yq + (\alpha z + \zeta(xy))r.$$

Bei Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(xy)$,

erhält unsre Gruppe die Form

$$r_1, x_1 r_1, y_1 r_1, (\alpha - \beta) x_1 p_1 + (\alpha - \gamma) y_1 q_1 + \alpha z_1 r_1,$$

wenn wir die Function Z(xy) so bestimmen, dass

$$(\alpha - \beta)xZ_{x}' + (\alpha - \gamma)yZ_{y}' - \alpha Z(xy) + \zeta(xy) = 0$$

wird. Vertauschen wir noch z mit x, so nimmt unsre Gruppe die Form an:

$$p$$
, zp , yp , $\alpha xp + (\alpha - \gamma)yq + (\alpha - \beta)zr$.

β) Es sei

$$\sigma = \varphi(\varrho),$$

 ρ ist sicher nicht constant; wir benutzen es als x_1 , die zweite von ρ unabhängige Lösung der Gleichung $X_1 f = 0$ benutzen wir als y_1 , z_1 dagegen können wir so bestimmen, dass $X_1 z_1 = 1$ wird. Durch Einführung dieser neuen Veränderlichen kommt

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = \varphi(x) r$.

Für die Function $\varphi(x)$ und

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

geben die Klammerrelationen

$$\begin{split} &(X_1X_4) = \xi_z p + \eta_z q + \zeta_z r = \alpha r. \\ &(X_2X_4) = x\xi_z p + x\eta_z q + (x\zeta_z - \xi)r = \beta x r. \\ &(X_3X_4) = \varphi \xi_z p + \varphi \eta_z q + (\varphi \zeta_z - \xi \varphi')r = \gamma \varphi(x)r. \end{split}$$

Wir erhalten hieraus

$$\xi = (\alpha - \beta)x$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = \alpha z + \zeta(xy)$, $\varphi = xx^{\frac{\alpha - \beta}{\alpha - \beta}}$.

Die vier infin. Transformationen lauten zunächst

r, xr,
$$x \cdot x^{\frac{\alpha-\gamma}{\alpha-\beta}}$$
r, $(\alpha-\beta)xp + \eta(xy)q + (\alpha z + \zeta(xy))r$.

An Stelle $X_3 f = x \cdot x^{\frac{\alpha - \gamma}{\alpha - \beta}} r$ benutzen wir

$$X_3'f = 1/x X_3f = x^{\frac{\alpha-\gamma}{\alpha-\beta}}r.$$

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei die Functionen Y(xy) u. Z(xy) so bestimmt sind, dass:

$$(\alpha - \beta)x \frac{\partial Y}{\partial x} + \eta \frac{\partial Y}{\partial y} = 0,$$

$$(\alpha - \beta) \times \frac{\partial Z}{\partial x} + \eta \frac{\partial Z}{\partial y} + \alpha Z(xy) + \zeta(xy) = 0$$

wird, so erhält unsre Gruppe die Form

r, xr,
$$x^{\frac{\alpha-\gamma}{\alpha-\beta}}$$
r, $(\alpha-\beta)$ xp + α zr.

Vertauschen wir \mathbf{x} mit \mathbf{z} und sodann \mathbf{z} mit \mathbf{y} , so hat die Gruppe die Form

p, yp,
$$y^{\alpha-\beta}$$
p, $\alpha x p + (\alpha-\beta) y q$.

Wir haben somit nur eine viergliedrige Gruppe der Ebene (xy) erhalten.

$$\gamma$$
) $X_2 f = \rho . X_1 f$, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f = \tau . X_1 f$.

Die Rechnungen führen zu der Forderung

$$\alpha = \beta = \gamma$$

was jedoch wider die Voraussetzung ist.

Wir haben bis jetzt immer vorausgesetzt, dass keine der Zahlen α , β , γ verschwinde. Die Fälle, dass eine der Zahlen α , β , γ verschwindet, sind besonders hervorzuheben, da dann die erste derivierte Gruppe nur zweigliedrig ist. In Bezug auf die Resultate können wir aber einfach die bis jetzt aufgestellten Gruppen benutzen, indem wir darin α resp. β resp. γ gleich Null setzen.

II.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \beta X_2 f$, $(X_3X_4) = X_2 f + \beta X_3 f$, $\alpha \neq \beta$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_1 = \mu_1 (xyz)$.

Wir können X_1f , X_2f , X_3f als in folgender Form vorliegend annehmen:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerrelationen

$$\xi = \alpha x + \alpha_1, \quad \eta = \beta y + z + \beta_1, \quad \zeta = \beta z + \beta_2.$$

$$X_4 f = (\alpha x + \alpha_1) p + (\beta y + z + \beta_1) q + (\beta z + \beta_2) r.$$

Hierbei sind a_1 , β_1 , β_2 unwesentlich, wir benutzen als neues $X_4'f$

$$X_4'f = X_4f - \alpha_1 X_1f - \beta_1 X_2f - \beta_2 X_3f = \alpha x p + (\beta y + z)q + \beta z r.$$

Unsre Gruppe hat also die Form

p, q, r,
$$\alpha x p + (\beta y + z) q + \beta z r$$
.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Nun können wir setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$.

Für

$$X_{R}f = \xi p + \eta q$$

liefern die Klammerrelationen

$$\xi_{x} = 0, \quad \xi_{y} = 0, \quad \eta_{x} = 0, \quad \eta_{y} = 0,$$

d. h. ξ u. η sind frei von x u. y.

a) Da ξ u. η nicht beide zugleich constant sein können, weil sonst X_3 f nicht unabhängig wäre von X_1 f u. X_2 f, so wollen wir zunächst annehmen

$$\xi = \xi(z), \quad \eta = \eta(z).$$

Wir haben also:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi(z) p + \eta(z) q$.

 α_a) X₄f sei durch keine lineare Relation mit X₁f u. X₂f verbunden, sondern möge die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r$$
, $\zeta_1 \neq 0$

haben. Die Funktion $\xi(z)$ in X_3 f führen wir als neues z_1 ein, $\eta(z)$ möge dabei etwa in $\tilde{\eta}(z_1)$ übergehen, also

$$X_3 f = z p + \tilde{\eta}(z) q$$

Für die Function $\tilde{\eta}(z)$ u. für X_4 f ergeben die Klammerrelationen

$$\hat{\eta} = \frac{\lg xz}{\beta - \alpha}, \quad \xi_1 = \alpha x + \xi_1(z), \quad \eta_1 = \beta y + \eta_1(z), \quad \zeta_1 = (\alpha - \beta)z.$$

Unsre Gruppe hat also zunächst die Form

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zp + \frac{\lg zz}{\theta - \alpha}q$,

$$X_4 f = (\alpha x + \xi_1) p + (\beta y + \eta_1) q + (\alpha - \beta) z r.$$

Die Konstante x ist unwesentlich, wir benutzen als neues X_3 'f

$$X_3'f = X_3f - \frac{\lg x}{\beta - \alpha} X_2f = zp + \frac{\lg z}{\beta - \alpha} q.$$

Ferner können wir durch Einführung neuer Veränderlicher

$$\textbf{x}_1 = \textbf{x} + \varrho \, (\textbf{z}), \quad \textbf{y}_1 = \textbf{y} + \sigma (\textbf{z}), \quad \textbf{z}_1 = \lg \, \textbf{z},$$

wobei $\rho(z)$ u. $\sigma(z)$ durch die Differentialgleichungen

$$\xi_1(z) + (\alpha - \beta) z \varrho' - \alpha \varrho = 0, \quad \eta_1(z) + (\alpha - \beta) z \sigma' - \beta \sigma = 0$$

bestimmt sind, unsre Gruppe auf die Form bringen

p, q,
$$e^z p + \frac{z}{\beta - \alpha} q$$
, $\alpha x p + \beta y q + (\alpha - \beta) r$.

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führt zu der Forderung

$$\alpha = B$$

und das ist gegen unsre Voraussetzung.

β) Es sei

$$\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) \neq \text{const.}$$

Hier haben wir zunächst

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \text{const. } p + \eta(z)q$

oder, wenn man $\eta(z)$ als neues z_1 einführt, einfacher

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_2 f = z q$.

Die Annahme

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

liefert den Widerspruch 1 = 0, es ist also zu setzen

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0.$$

Die Klammerausdrücke liefern die Werte

$$\xi_1 = \alpha x + \xi(z), \quad \eta_1 = \beta y + \eta(z), \quad \zeta_1 = -1.$$

$$X_4 f = (\alpha x + \xi) p + (\beta y + \eta) q - r.$$

Durch eine passende Transformation lassen sich die arbiträren Functionen $\xi(z)$ u. $\eta(z)$ entfernen, und die Gruppe erhält die Form

Wir können setzen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_2 f = q$.

 α_a) X₄f sei durch keine lineare Relation mit X₁f u. X₃f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \xi \neq 0.$$

Die Klammerrelationen lauten

$$\begin{split} &(\mathbf{X}_1\mathbf{X}_4) = \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{z}}\mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{z}}\mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{z}}\mathbf{r} = \boldsymbol{\alpha}\mathbf{r}.\\ &(\mathbf{X}_2\mathbf{X}_4) = \mathbf{x}\,\boldsymbol{\xi}_{\mathbf{z}}\mathbf{p} + \mathbf{x}\,\boldsymbol{\eta}_{\mathbf{z}}\mathbf{q} + (\mathbf{x}\,\boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{z}} - \boldsymbol{\xi})\mathbf{r} = \boldsymbol{\beta}\mathbf{x}\mathbf{r}.\\ &(\mathbf{X}_3\mathbf{X}_4) = \boldsymbol{\xi}_{\mathbf{v}}\mathbf{p} + \boldsymbol{\eta}_{\mathbf{v}}\mathbf{q} + \boldsymbol{\zeta}_{\mathbf{v}}\mathbf{r} = \mathbf{x}\mathbf{r} + \boldsymbol{\beta}\mathbf{q}. \end{split}$$

also

$$\xi = (\alpha - \beta)x, \quad \eta = \beta y + \eta(x), \quad \zeta = \alpha z + xy + \zeta(x).$$

$$X_{\lambda} f = (\alpha - \beta)xp + (\beta y + \eta(x))q + (\alpha z + xy + \zeta(x))r.$$

Bei Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y + Y(x)$, $z_1 = z + Z(x)$,

wo Y(x) u. Z(x) durch die Differentialgleichungen

$$\eta(x) + (\alpha - \beta)xY_x' - \beta Y(x) = 0$$
, $\zeta(x) + (\alpha - \beta)xZ_x' - \alpha Z(x) - xY(x) = 0$

bestimmt sind, nimmt die Gruppe, wenn man schliesslich noch z mit x vertauscht, die Form an

p, zp, q,
$$(\alpha x + yz)p + \beta yq + (\alpha - \beta)zr$$
.

 a_b) Die Annahme

$$X_4 f = \eta q + \zeta r$$

würde zu der Forderung

$$\alpha = \beta$$

führen; ist also auszuschliessen.

β)
$$X_2 f = \varrho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f \neq \tau X_1 f$.

Nach I C α) können wir, sobald

$$\beta_{\bullet}$$
) $\sigma \equiv \varphi(\varrho)$

angenommen wird, setzen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = yr$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = (\alpha - \beta)x, \quad \eta = (\alpha - \beta)y - x, \quad \zeta = \alpha z + \zeta(xy).$$

$$X_4 f = (\alpha - \beta)x p + ((\alpha - \beta)y - x)q + (\alpha z + \zeta(xy))r.$$

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + \lambda(xy)$,

wobei die Function $\lambda(xy)$ die Differentialgleichung

$$\zeta(xy) - \alpha\lambda(xy) + (\alpha - \beta)x \frac{\partial\lambda}{\partial x} + (y(\alpha - \beta) - x)\frac{\partial\lambda}{\partial y} = 0$$

erfüllt, so erhält unsre Gruppe, wenn wir schliesslich noch x mit z vertauschen, die Form

p, zp, yp,
$$\alpha xp + ((\alpha - \beta)y - z)q + (\alpha - \beta)zr$$
.

 $\beta_{\rm b}$) Es sei

$$\sigma = q(\rho)$$
.

Nach IC können wir X1f, X2f, X3f in der Form

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = q(x) r$

annehmen. Für die Function $\varphi(x)$ u. für

$$X_1 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

kommt:

$$(X_1 X_4) = \xi_z p + \eta_z q + \zeta_z r = \alpha r.$$

$$(X_2X_4) = x\xi_x p + x\eta_x q + (x\zeta_x - \xi) r = \beta x r.$$

$$(X_3X_4) = \varphi \xi_z p + \varphi \eta_z q + (\varphi \zeta_z - \xi \varphi') r = (x + \beta \varphi) r.$$

Daraus erhalten wir

$$\xi = (\alpha - \beta) x$$
, $\eta = \eta (xy)$, $\zeta = \alpha z + \zeta (xy)$,

während φ durch die Differentialgleichung

$$(\alpha - \beta) \left\{ \varphi - x \varphi' \right\} = x$$

bestimmt ist. Durch Integration kommt

$$q = -\frac{x \lg x x}{\alpha - \beta}$$

Wir haben demnach

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = -\frac{x \lg x x}{\alpha - \beta} r$,

$$X_4 f = (\alpha - \beta) x p + \eta (x y) q + (\alpha z + \zeta(x y)) r.$$

Zunächst ist in X_3 f die Konstante x unwesentlich, wir setzen

$$X_3'f = X_3f + \frac{\lg x}{\alpha - \beta}X_2f = -\frac{x\lg x}{\alpha - \beta}r.$$

Führen wir jetzt neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei Y(xy) u. Z(xy) bestimmt sind durch die Differential-gleichungen:

$$(\alpha - \beta)x \frac{\partial Y}{\partial x} + \eta \frac{\partial Y}{\partial y} = 0, \ (\alpha - \beta)x \frac{\partial Z}{\partial x} + \eta \frac{\partial Z}{\partial y} + \zeta - \alpha Z(xy) = 0,$$

so nimmt, wenn wir x mit z und dann z mit y vertauschen, die Gruppe die Form an:

p,
$$e^y p$$
, $\frac{y e^y}{\beta - \alpha} p$, $\alpha x p + (\alpha - \beta) q$.

Wir haben also nur eine viergliedrige Gruppe der Ebene (xy) erhalten.

$$\gamma$$
. $X_2 f = \rho . X_1 f$, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f = \tau . X_1 f$.

Diese Annahme führt zu den Forderungen:

$$\alpha = \beta$$
, $\rho = 0$.

Der Fall \(\gamma \) existiert also nicht.

Hiermit sind alle Gruppen des Raumes (xyz) von der Zusammensetzung II bestimmt. Die Fälle, dass eine der beiden Zahlen α , β verschwindet, ist (wie in Fall I) deshalb bemerkenswert, weil dann die erste derivierte Gruppe nur zweigliedrig ist. In Bezug auf die Resultate können wir auch hier die Gruppen des Falles II benutzen, indem wir α resp. β gleich Null setzen.

III.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = 0$, $(X_2X_4) = 0$, $(X_3X_4) = X_2f$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Wir nehmen an:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_A f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = \alpha$$
, $\eta = z + \beta$, $\zeta = \gamma$,
 $X_1 f = \alpha p + (z + \beta) q + \gamma r$.

Anstatt X4f benutzen wir

$$X_1'f = X_1f - \alpha X_1f - \beta X_2f - \gamma X_3f = zq.$$

Die Gruppe hat also die Form

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Wir setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$.

Für

$$X_3 f = \xi p + \eta q$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi_{x} = 0, \quad \xi_{y} = 0, \quad \eta_{x} = 0, \quad \eta_{y} = 0.$$

 ξ u. η sind frei von x u. y.

a) ξ u. η können nicht beide constant sein, sonst wäre X_3f nicht unabhängig von X_1f u. X_2f ; setzen wir den Fall

$$\xi = \xi(z), \quad \eta = \eta(z),$$

so können wir nach früherem X3f auf die Form bringen

$$X_3 f = z p + \tilde{\eta}(z) q$$
.

Beide Annahmen für X₄f

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0$$

und

$$X_1 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führen zu dem widersinnigen Resultate

$$1 = 0$$
.

 β) Es sei in $X_3 f = \xi p + \eta q$.

$$\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) \neq \text{const.}$$

In diesem Falle können wir setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

Die Annahme

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führt zu der widersinnigen Forderung

$$1 = 0$$
,

also ist anzunehmen

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0.$$

Die Klammerrelationen liefern

$$\begin{aligned} \xi_1 &= \xi_1(z), & \eta_1 &= \eta_1(z), & \zeta_1 &= -1. \\ X_1 & \dot{f} &\doteq \xi_1(z) p + \eta_1(z) q - r. \end{aligned}$$

Bei Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x + X(z), y_1 = y + Y(z), z_1 = z,$$

wobei

$$X(z) = \int \xi_1(z) dz$$
, $Y(z) = \int \eta_1(z) dz$.

ist, erhält unsre Gruppe die Form

$$p, q, zq, -r.$$

Vergleichen wir diese Gruppe mit der Gruppe A, so sehen wir, dass wir in Wirklichkeit keine neue Gruppe gefunden haben, indem ja X_3 f u. X_4 f nur ihre Rollen vertauscht haben.

C.
$$X_2 f = \varrho \cdot X_1 f$$
.

$$\alpha$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_1 f$.

Wir setzen wie früher

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = q$.

Die Klammerrelationen zeigen, dass $X_4\,f$ durch eine lineare Relation mit $X_1\,f$ u. $X_3\,f$ verbunden ist. Es ergiebt sich für

$$X_4 f = \eta q + \zeta r.$$

$$\eta = \eta(x), \quad \zeta = x y + \zeta(x).$$

$$X_4 f = \eta(x) q + (x y + \zeta(x)) r.$$

Wir haben also

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = q$, $X_4 f = \eta(x) q + (x y + \zeta(x)) r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y + Y(x)$, $z_1 = z$,

wobei

$$Y(x) = \frac{\zeta(x)}{x}$$

ist, nimmt die Gruppe die Form an, wenn man noch x mit z vertauscht

p, zp, q, yzp +
$$\eta(z)$$
q. $\eta(z) \neq 0$.

oder, wenn $\eta(z) = 0$

β)
$$X_2 f = \rho . X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f + \tau . X_1 f$.

Machen wir die Annahme

$$\beta_{s}$$
) $\sigma \neq q(\varrho)$,

so können wir nach früherem die infinitesimalen Transformationen X_1f , X_2f , X_3f in folgender Form schreiben

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = y r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerausdrücke

$$\xi = 0$$
, $\eta = -x$, $\zeta = \zeta(xy)$.
 $X_1 f = -xq + \zeta(xy) r$.

Durch Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(xy)$.

wobei die Function Z(xy) durch die Differentialgleichung

$$\zeta(x y) - x \frac{\partial Z}{\partial y} = 0$$

bestimmt ist, erhält unsre Gruppe, wenn man schliesslich noch x mit z vertauscht, die Form

 $\beta_{\rm b}$) Setzen wir σ als Function von ρ voraus,

$$\sigma = q(\varrho)$$

so können wir zunächst X_1f , X_2f , X_3f als in folgender Form vorliegend annehmen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = q(x) r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerrelationen zunächst

$$\xi = 0$$

und ausserdem die widersinnige Forderung

$$-\xi \frac{\mathrm{d} \varphi}{\mathrm{d} x} = x = 0.$$

Der Fall, dass σ eine Function von ρ ist, ist also auszuschliessen.

Die Annahme

$$\gamma$$
) $X_2 f = \varrho . X_1 f$, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f = \tau . X_1 f$.

liefert vermöge der Klammerrelationen

$$X_1 \rho = 0$$
, $X_1 \tau = 0$, $X_1 \sigma = 0$, $\rho = 0$,

d. h. die Gruppe wäre nicht viergliedrig. Also existiert auch der Fall γ nicht.

IV.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \alpha X_2 f$, $(X_3X_4) = X_2 f + \alpha X_3 f$. $\alpha \neq 0$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Wir können setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerausdrücke

$$\xi = \alpha x + \alpha_1, \quad \eta = \alpha y + z + \alpha_2, \quad \zeta = \alpha z + \alpha_3$$

$$X_4 f = (\alpha x + \alpha_1)p + (\alpha y + z + \alpha_2)q + (\alpha z + \alpha_3)r.$$

 α_1 , α_2 , α_3 sind unwesentliche Constante; für X_4 f führen wir ein

$$X_1'f = X_1f - \alpha_1X_1f - \alpha_2X_2f - \alpha_3X_3f = \alpha(xp + yq + zr) + zq.$$

Unsre Gruppe hat also die Form:

p, q, r,
$$\alpha(xp + yq + zr) + zq$$
.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Nach früherem setzen wir

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi p + \eta q$.

Die Berechnung der Klammerausdrücke ergibt

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \xi}{\partial y} \doteq 0, \quad \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0.$$

Wir haben also folgende Fälle zu unterscheiden:

$$\alpha$$
) $\xi = \xi(z)$, $\eta = \eta(z)$.

In diesem Falle können wir wie früher nach Einführung passender neuer Veränderlicher $X_1 f$, $X_2 f$, $X_3 f$ in folgender Form vorliegend annehmen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = z p + \tilde{\eta}(z) q$.

Beide Annahmen für X₄f

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0$$

und

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führen zu der widersinnigen Forderung

$$1 = 0$$
.

β) Es sei

$$\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) \neq \text{const.}$$

Bei dieser Voraussetzung dürfen wir wie früher setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

Die Klammerausdrücke zeigen, dass X_4 f durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_2 f verbunden ist, sondern die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0$$

hat. Wir erhalten folgende Werte

$$\xi_1 = \alpha x + \xi(z), \quad \eta_1 = \alpha y + \eta(z), \quad \zeta_1 = -1.$$

$$X_4 f = (\alpha x + \xi(z)) p + (\alpha y + \eta(z)) q - r.$$

Durch eine passende Transformation lassen sich die arbiträren Functionen $\xi(z)$, $\eta(z)$ beseitigen und die Gruppe hat die Form

$$p, q, zq, \alpha(xp+yq)-r.$$

C.
$$X_2 f = \rho . X_1 f$$
.

$$\alpha) X_2 f = \rho \cdot X_1 f, X_3 f + \sigma X_1 f.$$

Nach früheren Resultaten setzen wir

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = q$.

Die Klammerrelationen zeigen, dass X_4 f durch eine lineare Relation mit X_1 f, X_2 f u. X_3 f verbunden ist, dass es also die Form hat

$$X_4 f = \eta q + \zeta r$$

und zwar erhalten wir

$$\eta = \alpha y + \eta(x), \quad \zeta = \alpha z + x y + \zeta(x),
X_4 f = (\alpha y + \eta(x))q + (\alpha z + x y + \zeta(x))r.$$

Durch Einführung passender neuer Veränderlicher erhält die Gruppe folgende Gestalt

$$r$$
, xr , q , $\alpha yq + (\alpha z + xy)r$,

oder wenn wir x mit z vertauschen

$$p$$
, zp , q , $(\alpha x + yz)p + \alpha yq$.

β)
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f + \tau \cdot X_1 f$.

Setzen wir zunächst

$$\sigma \not\equiv q(\varrho)$$

voraus, so können wir schreiben

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = yr$.

Für

$$X_A f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = 0$$
, $\eta = -x$, $\zeta = \alpha z + \zeta(xy)$,
 $X_4 f = -xq + (\alpha z + \zeta(xy))r$.

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wo die Function Z(xy) die Differentialgleichung

$$\zeta(xy) - \alpha Z(xy) - x \frac{\partial Z}{\partial y} = 0$$

erfüllt, so erhält die Gruppe, wenn man schliesslich x mit z vertauscht, die Form

$$p$$
, zp , yp , $\alpha xp - zq$.

Die Annahme

$$\sigma = q(\varrho)$$

führt dagegen zu dem widersinnigen Resultate

$$x = 0$$

und ist deshalb auszuschliessen.

$$\gamma$$
) $X_2 f = \rho . X_1 f$, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f = \tau . X_1 f$.

Die Klammerrelationen liefern

$$X_1 \varrho = X_1 \sigma = 0, \quad X_1 \tau = \alpha, \quad \varrho = 0,$$

d. h. die Gruppe wäre nicht viergliedrig. Fall γ existiert nicht.

V.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_1f + X_2f$, $(X_3X_4) = X_2f + X_3f$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Wir setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerrelationen

$$\xi = x + y + \alpha, \quad \eta = y + z + \beta, \quad \zeta = z + \gamma.$$

$$X_4 f = (x + y + \alpha)p + (y + z + \beta)q + (z + \gamma)r.$$

Die Constanten α , β , γ sind unwesentlich, wir benutzen

$$X_4'f = X_4f - \alpha X_1f - \beta X_2f - \gamma X_3f = (x + y)p + (y + z)q + zr$$

als neues X4f. Unsre Gruppe erhält dann die Form:

p, q, r,
$$(x + y)p + (y + z)q + zr$$
.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Nach Satz 2 setzen wir

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi p + \eta q$.

Den Klammerausdrücken zufolge sind ξ u. η frei von x u. y

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0.$$

a) ξ u. η seien beide Functionen von z

$$\xi = \xi(z), \quad \eta = \eta(z).$$

Nach früherem ist es dann möglich, zu setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = z p + \hat{\eta}(z) q$.

 a_a) X_4 f sei durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_2 f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0.$$

Die Klammerausdrücke ergeben für die Function $\tilde{\eta}\left(z\right)$ u. für X_4 f folgende Werte

$$\xi_1 = x + y + \xi(z), \quad \eta_1 = y \, \eta(z), \quad \zeta_1 = \hat{\eta}(z) = \sqrt{2(x - z)}.$$

$$X_3 f = z \, p + \sqrt{2(x - z)} \, q.$$

$$X_4 f = (x + y + \xi) \, p + (y + \eta) \, q + \sqrt{2(x - z)} \, r.$$

Durch Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x + X(z), y_1 = y + Y(z), z_1 = z.$$

wobei die Functionen X(z), Y(z) bestimmt sind durch

$$\eta(z) + \sqrt{2(z-z)} Y_z' - Y(z) = 0,$$

$$\xi(z) + \sqrt{2(z-z)} X_z' - X(z) - Y(z) = 0,$$

erhält die Gruppe folgende Gestalt

p, q, $zp + \sqrt{2(z-z)}q$, $(x+y)p + yq + \sqrt{2(z-z)}r$, oder, wenn wir weiterhin $z_1 = x - z$ als neues z einführen,

$$p, \ \ \, q, \ \ \, (z-z)\,p + \sqrt{2\,z}\,\,q, \ \ \, (x+y)\,p + y\,q + \sqrt{2\,z}\,\,r.$$

Anstatt $X_3 f = (x - z) p + \sqrt{2z} q$ benutzen wir einfacher

$$X_3'f = X_3f - xX_1f = -zp + \sqrt{2}zq.$$

Führen wir schliesslich noch

$$z_1 = \sqrt{2z}$$

als neues z ein, so erhält die Gruppe die einfache Form

p, q,
$$\frac{-z^2}{2}$$
p + zq, $(x+y)$ p + yq - r.

a_b) Die Annahme

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führt zu der widersinnigen Forderung

$$1 = 0$$
.

β) Es sei in

$$X_3 f = \xi p + \eta q$$

$$\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) + \text{const.}$$

Wir dürfen dann schreiben

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

Beide für X₄f möglichen Annahmen

$$X_1 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \xi \neq 0.$$

und

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q$$

führen unter anderem zu dem widersinnigen Ergebnisse

$$z = 0$$
.

C.
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
.

$$\alpha$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_1 f$.

Wir setzen wie früher

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = q$.

Die Rechnung zeigt, dass X_4 f durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_3 f verbunden sein kann, denn sonst müsste

$$1 = 0$$

sein. Wir haben also zu setzen

$$X_{\perp}f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \xi \neq 0.$$

Die Klammerrelationen liefern die Werte

$$\xi = -1$$
, $\eta = y + \eta(x)$, $\zeta = z + xy + \zeta(x)$,

$$X_4 f = -p + (y + \eta(x))q + (z + xy + \zeta(x))r.$$

Führen wir die neuen Veränderlichen ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y + Y(x)$, $z_1 = z + Z(x)$,

wobei

$$\eta(x) - Y_{x'} - Y(x) = 0, \quad \zeta(x) - xY(x) - Z_{x'} - Z(x) = 0$$

ist, und vertauschen schliesslich noch x mit z, so nimmt die Gruppe folgende Gestalt an

$$p, zp, q, (x+yz)p+yq-r.$$

β)
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f \neq \tau X_1 f$.

Setzen wir zunächst

$$\beta_{\mathbf{a}}$$
) $\sigma \neq q(\varrho)$

voraus, so können wir schreiben

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = yr$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

erhält man durch Berechnung der Klammerausdrücke

$$\xi = -1$$
, $\eta = -x$, $\zeta = z + \zeta(xy)$,
 $X_{\lambda}f = -p - xq + (z + \zeta(xy))r$.

Führen wir

$$z_1 = z + Z(xy)$$

als neues z ein, wobei

$$\zeta(xy) - Z(xy) - Z_{x'} - xZ_{y'} = 0$$

ist, und vertauschen noch schliesslich x mit z, so erhält die Gruppe die Form

$$p$$
, zp , yp , $xp-zq-r$.

Setzen wir jedoch

$$\beta_{\rm b}$$
) $\sigma = q(\varrho)$

voraus, so haben wir zunächst

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$; $X_3 f = q(x) r$.

Für die Function $\varphi(x)$ und

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

erhalten wir durch Klammeroperation

$$\xi = -1$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = z + \zeta(xy)$, $\varphi = \frac{x^2}{2} + \alpha$.

Es ist also

$$X_3 f = \begin{pmatrix} x^2 \\ 2 \end{pmatrix} + \alpha r$$
, $X_4 f = -p + \eta(xy) q + (z + \zeta(xy)) r$.

Anstatt X₃f können wir benutzen

$$X_3' f = X_3 f - \alpha X_1 f = \frac{x^2}{2} r.$$

Führen wir die neuen Veränderlichen ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei

$$\eta(xy)Y_{y}'-Y_{x}'=0, \quad \zeta(xy)+\eta(xy)Z_{y}'-Z_{x}'-Z(xy)=0,$$

so nimmt unter Vertauschung von x mit z, und dann von z mit y die Gruppe die Form an:

Wir haben also nur eine viergliedrige Gruppe der Ebene (xy) erhalten.

$$Y$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f = \tau \cdot X_1 f$.

Diese Annahme führt den Klammerrelationen zufolge zu der widersinnigen Forderung

$$1 = 0$$

und ist also auszuschliessen.

VI.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = 0$, $(X_2X_4) = 0$, $(X_2X_4) = 0$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Wir setzen:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerrelationen

$$\xi_1 = c_1, \quad \eta = c_2, \quad \zeta = c_3,$$
 $X_4 f = c_1 p + c_2 q + c_3 r,$

d. h. die vier infin. Transformationen X_1f , X_2f , X_3f , X_4f sind nicht unabhängig von einander; Fall A existiert also nicht.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Wir können schreiben:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi p + \eta q$.

Den Klammerrelationen zufolge ist

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0,$$

d. h. ξ u. η sind frei von x u. y. Dass sie beide zugleich constant sind, ist von vornherein ausgeschlossen, sonst wäre

$$X_3 f = c_1 p + c_2 q$$

d. h. X_1 f, X_2 f u. X_3 f wären nicht unabhängig; wir haben zwei Möglichkeiten:

$$\alpha$$
) $\xi = \xi(z) \pm \text{const.}$, $\eta = \eta(z) \pm \text{const.}$

Unter dieser Voraussetzung können wir schreiben

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zp + \hat{\eta}(z)q$.

Die Klammerrelationen ergeben für $\tilde{\eta}(z)$ und

$$\begin{aligned} X_4 f &= \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r \\ \xi_1 &= \xi_1(z), \quad \eta_1 = \eta_1(z), \quad \zeta_1 = 0, \quad \hat{\eta}(z) = \hat{\eta}(z). \end{aligned}$$

Es ist also

$$X_3 f = z p + \hat{\eta}(z) q, \quad X_4 f = \xi_1(z) p + \eta_1(z) q,$$

und die Gruppe hat die Form:

$$p, q, zp + \tilde{\eta}(z)q, \xi_1(z)p + \eta_1(z)q.$$

Hierbei ist nach Voraussetzung $\tilde{\gamma}(z)$ eine willkürliche Function von z, während $\xi_1(z)$ u. $\eta_1(z)$ nicht beide zugleich const. gesetzt werden dürfen, da sonst X_4 f nicht unabhängig ist von X_1 f u. X_2 f.

β) Jetzt sei

$$\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) \neq \text{const.}$$

Wir dürfen setzen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

Für

$$X_1 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r$$

kommt durch Bildung der Klammerausdrücke

$$\xi_1 = \xi_1(z), \quad \eta_1 = \eta_1(z), \quad \zeta_1 = 0$$

 $X_4 f = \xi_1(z) p + \eta_1(z) q.$

Die Gruppe hat demnach die Form

$$p, q, zq, \xi_1(z)p + \eta_1(z)q.$$

Hier dürfen natürlich, wie in Fall α) ξ u. η nicht beide zugleich constant sein.

C.
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f \neq \tau X_1 f$.

Ist

$$\alpha$$
) $\sigma \neq q(\varrho)$,

so können wir setzen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = y r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerausdrücke

$$\xi = 0$$
, $\eta = 0$, $\zeta = \zeta(xy)$,
 $X_4 f = \zeta(xy) r$.

Vertauschen wir noch x mit z, so erhalten wir die Gruppe

$$p$$
, zp , yp , $\zeta(yz)p$.

 $\zeta(yz)$ ist eine willkürliche Function von y u. z.

β) Im Falle

$$\sigma = q_i(\rho),$$

können wir setzen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = \varphi(x) r$.

Für die Function $\varphi(x)$ und für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerrelationen

$$\xi = 0$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = \zeta(xy)$, $\varphi(x) = \varphi(x)$.

Es ist also

$$X_3 f = q(x)r$$
, $X_4 f = \eta(xy)q + \zeta(xy)r$.

Durch Einführung der neuen Veränderlichen

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei

$$\eta(xy)\frac{\partial Y}{\partial y} = 1, \quad \zeta(xy) + \eta(xy)\frac{\partial Z}{\partial y} = 0$$

ist, erhält die Gruppe, wenn man x mit z vertauscht, die Form

$$\overline{p}$$
, \overline{zp} , $\overline{q(z)p}$, \overline{q} .

Vertauschen wir hierin X_2 f mit X_4 f, was ohne Änderung des Resultates geschieht, so sehen wir, dass die Gruppe β ein Spezialfall von B α) ist.

$$Y$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f = r \cdot X_1 f$.

Vermöge der Klammerausdrücke ist

$$X_1 \varrho = 0, X_1 \sigma = 0, X_1 \tau = 0.$$

Dass eine der Grössen ρ , σ , τ gleich constans werden könnte, ist von vornherein ausgeschlossen; da aber die Gleichung $X_1 f = 0$ nur zwei von einander unabhängige Lösungen besitzt, so haben wir folgende Fälle zu unterscheiden.

1.
$$\sigma \neq q(\varrho)$$
, also $\tau = \psi(\varrho \sigma)$.

Die sich hier ergebende Gruppe

$$p$$
, zp , yp , $\zeta(yz)p$

hat uns schon der Fall C \(\beta_a \) geliefert.

2.
$$\sigma = \varphi(\varrho), \quad \tau = \psi(\varrho).$$

In diesem Falle führen wir ρ als neues x_1 , die zweite von ρ unabhängige Lösung der Gleichung $X_1 f = 0$ als y_1 ein; während wir das neue z_1 so wählen können, dass $X_1 z_1 = 1$ ist. Vertauschen wir demnach x mit z und dann z mit y, so erhalten wir die Gruppe der Ebene (xy)

$$p$$
, yp , $\varphi(y)p$, $\psi(y)p$.

ψ, φ willkürlich.

3.
$$\sigma = \varphi(\varrho)$$
, $\tau \neq \psi(\varrho)$.

Hier führen wir ρ als neues \mathbf{x}_1 , τ als \mathbf{y}_1 ein und bestimmen \mathbf{z}_1 wieder so, dass $\mathbf{X}_1\mathbf{z}_1=1$ wird. Unter Vertauschung von \mathbf{x} mit \mathbf{z} erhalten wir die Gruppe

$$\overline{p}$$
, \overline{zp} , $\overline{q}(z)p$, \overline{yp} .

Wir können hierin X_3 f mit X_4 f vertauschen, und sehen so, dass wir nur einen Spezialfall von C α erhalten haben.

Der Fall γ hat uns also nur eine neue Gruppe und zwar eine Gruppe der Ebene (xy) geliefert.

VII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_2X_4) = X_3f$.

Betrachten wir die Zusammensetzungen VII und vergleichen sie mit den Zusammensetzungen I, so sehen wir, Fall VII geht aus Fall I hervor, wenn man in Fall I $\alpha = \beta = \gamma = 1$ setzt. Mit Ausnahme eines einzigen Falles $(C\beta)$ können wir die Resultate von I benutzen, indem wir überall $\alpha = \beta = \gamma = 1$ setzen und in den Fällen, wo dadurch eine Unbestimmtheit eintritt, eine arbiträre Function des betreffenden Argumentes setzen,

z. B. $z^{\frac{\beta-\gamma}{\alpha-\gamma}} = z^{\frac{0}{0}} = \varphi(z)$. Die Rechnung bestätigt die Richtigkeit dieses Verfahrens.

Wir erhalten folgende Gruppen:

A.
$$p, q, r, xp + yq + zr$$
.

B. $p, q, zp + \psi(z)q, xp + yq$.

 $\psi = \psi(z) \text{ oder } \psi = \text{const.};$

im Falle $\psi = \text{const.}$

$$p, q, zp, xp + yq.$$

$$= p, q, zq, xp + yq.$$

$$C. \alpha) p, zp, yp, xp.$$

$$\beta) X_2 f = \rho \cdot X_1 f, X_3 f = \sigma \cdot X_1 f, X_4 f \neq r \cdot X_1 f.$$

$$\sigma = q(\rho).$$

Wir setzen wie früher

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = q(x) r$.

Für die Function $\varphi(x)$ und

$$X_1 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

kommt durch Bildung der Klammerausdrücke

$$\xi = 0$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = z + \zeta(xy)$, $\varphi = \varphi(x)$.

Es ist also

K.

$$X_3 f = q(x) r$$
, $X_4 f = \eta(x y) q + (z + \zeta(x y)) r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei

$$\eta(x\,y)\,\frac{\partial\,Y}{\partial\,y}=1,\quad \eta\left(x\,y\right)\frac{\partial\,Z}{\partial\,y}+Z(x\,y)+\zeta(x\,y)=0$$

ist, erhält unsre Gruppe unter Vertauschung von x mit z die Form:

$$p, zp, q(z)p, xp+q.$$

 $\varphi(z)$ arbitrare Function von z, \pm const.

$$\gamma$$
) $X_2 f = \rho . X_1 f$, $X_3 f = \sigma . X_1 f$, $X_4 f = \tau . X_1 f$.

Die Klammerausdrücke liefern

$$X_1 \varrho(xyz) = 0$$
, $X_1 \sigma(xyz) = 0$, $X_1 \tau(xyz) = 1$.

Die Annahme

$$\sigma \neq \varphi(\varrho)$$

liefert, wie man sich überzeugen kann, wieder die Gruppe C. α . Setzen wir dagegen

$$\sigma = \varphi(\varrho)$$

voraus, so können wir ρ als x_1 , die zweite von ρ unabhängige Lösung der Gleichung $X_1 f = 0$ als y_1 benutzen; als z_1 schliesslich die Function τ . Unter Einführung dieser von einander unabhängigen Functionen als neue Veränderliche erhalten wir, wenn wir erst x mit z und dann nochmals z mit y vertauschen, folgende Gruppe der Ebene (xy)

$$p$$
, yp , $\zeta(y)p$, xp .

 $\zeta(y)$ ist eine willkürliche Function von y, \pm const.

VIII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = 0$, $(X_2X_4) = X_1f$, $(X_3X_4) = X_2f$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Wir setzen:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = y + c_1, \quad \eta = z + c_2, \quad \zeta = c_3.$$

$$X_4 f = (y + c_1) p + (z + c_2) q + c_3 r,$$

oder da die drei Translationen schon einzeln vorkommen,

$$X_4 f = yp + zq$$
.

Die Gruppe ist also folgende

$$p, q, r, yp + zq.$$

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Hier setzen wir:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi p + \eta q$.

Den Klammerrelationen zufolge ist

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0$$

also ξ u. η sind frei von x u. y. Setzen wir zunächst

$$\alpha$$
) $\xi = \xi(z) \pm \text{const.}$, $\eta = \eta(z) \pm \text{const.}$

voraus, so können wir schreiben

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = z p + \tilde{\eta}(z) q$.

Für die Function $\tilde{\eta}(z)$ und für

$$X_A f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r$$

liefern die Klammerrelationen

$$\begin{aligned} \xi_1 &= y + \xi_1(z), & \eta_1 &= \eta_1(z), & \zeta_1 &= \hat{\eta}(z) = \sqrt{2(x - z)}. \\ X_4 f &= (y + \xi_1(z))p + \eta_1(z)q + \sqrt{2(x - z)} r. \\ X_3 f &= zp + \sqrt{2(x - z)} q. \end{aligned}$$

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x + X(z), y_1 = y + Y(z), z_1 = \sqrt{2(x-z)},$$

wobei

$$\xi_1(z) + \sqrt{2(z-z)} \, X_z{'} - Y(z) = 0, \quad \eta_1(z) + \sqrt{2(z-z)} \, Y_z{'} = 0$$

ist, so erhält unsre Gruppe zunächst die Form

p, q,
$$\left(z-\frac{z^2}{2}\right)$$
 p + z q, y p - r.

Anstatt X₃f können wir benutzen

$$X_3'f = X_3f - \varkappa X_1f = -\frac{z^2}{2}p + \varkappa q.$$

Wir haben also die Gruppe

p, q,
$$-\frac{z^2}{2}p + zq$$
, yp - r.

Die Annahme

$$\beta$$
) $\xi = \text{const.}$, $\eta = \eta(z) + \text{const.}$

führt zu der widersinnigen Forderung

und ist deshalb auszuschliessen.

C.
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
.

$$\alpha$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_1 f$.

Wir haben nach früherm

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = q$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerrelationen

$$\xi = -1, \quad \eta = \eta(x), \quad \zeta = xy + \zeta(x),$$

$$X_4 f = -p + \eta(x)q + (xy + \zeta(x))r.$$

Vermöge der Transformation

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y + Y(x)$, $z_1 = z + Z(x)$,

wobei

$$\eta(x) - \frac{\partial Y}{\partial x} = 0, \quad \zeta(x) - \frac{\partial Z}{\partial x} - x Y = 0$$

ist, und unter Vertauschung von x mit z erhält die Gruppe die Form

Die Möglichkeit, dass X_4 f mit X_1 f, X_2 f, X_3 f durch eine lineare Relation verbunden ist, ist wegen der sich ergebenden widersinnigen Forderung

$$\xi = -1 = 0$$

ausgeschlossen.

$$\beta) \ \, X_{2}f = \varrho \, . \, X_{1}f, \ \, X_{3}f = \sigma \, . \, X_{1}f, \ \, X_{4}f \, \mp \, \tau \, . \, X_{1}f.$$

Setzen wir

$$\beta_a$$
) $\sigma \neq \varphi(\varrho)$,

voraus, so können wir schreiben

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = y r$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

erhält man durch Klammeroperation

$$\xi = -1$$
, $\eta = -x$, $\zeta = \zeta(xy)$,
 $X_A f = -p - xq + \zeta(xy)r$.

Die Transformation

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei die Function Z(xy) bestimmt ist durch

$$\zeta(x y) - \frac{\partial Z}{\partial x} - x \frac{\partial Z}{\partial y} = 0,$$

führt unsre Gruppe nach Vertauschung von x mit z in folgende Gestalt über.

$$p, zp, yp, -(zq + r).$$

$$\beta_{\rm h}$$
) $\sigma = \varphi(\varrho)$.

Wie früher setzen wir

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$, $X_3 f = \varphi(x) r$.

Die Klammerausdrücke liefern für die Function φ u. für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

$$\xi = -1$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = z(xy)$, $\varphi = \frac{x^2}{2} + \alpha$

d. h.

$$X_3 f = \frac{x^3}{9} r + \alpha r$$
, $X_4 f = -p + \eta(xy) q + \zeta(xy) r$.

Anstatt X₃f können wir einfacher benutzen

$$X_3' f = X_3 f - \alpha X_1 f = \frac{x^2}{2} r.$$

Die beiden willkürlichen Functionen η u. ζ in X_4 f verschwinden bei folgender Transformation

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,
$$\eta(xy) \frac{\partial Y}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} = 0$$
,

wobei

$$\zeta(xy) + \eta(xy) \frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Z}{\partial x} = 0$$

ist. Vertauschen wir noch x mit z und dann z mit y, so nimmt die Gruppe die Gestalt an

Wir haben also nur eine viergliedrige Gruppe der Ebene erhalten.

$$\gamma$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f = \tau \cdot X_1 f$.

Die Klammerrelationen führen zu der widersinnigen Forderung

$$1 = 0$$
.

IX.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \alpha X_2 f$, $(X_2X_4) = \gamma X_3 f$. $\alpha \neq \gamma$.

Die Klammerrelationen dieses Falles werden mit denen des Falles I identisch, wenn wir dort $\beta = a$ setzen. Wie die Rechnung zeigt, kann man einige Resultate des Falles I verwerten, wenn man einfach $\beta = a$ setzt.

A. $\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$, $\mu_1 = \mu_1 (x y z)$.

Wir haben unmittelbar die Gruppe

p, q, r,
$$\alpha(xp + yq) + \gamma zr$$
.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Wir setzen:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \xi p + \eta q$.

Für die Grössen ξ u. η in X_3 f haben wir vermöge der Klammerrelationen wie in Fall I 2 Möglichkeiten. Nehmen wir zunächst

$$\alpha$$
) $\xi = \xi(z) + \text{const.}$, $\eta = \eta(z) + \text{const.}$

an, so können wir schreiben:

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zp + \tilde{\eta}(z)q$.

Die Rechnung zeigt, dass X_4f durch keine lineare Relation mit X_1f u. X_2f verbunden ist, denn sonst müsste

$$\alpha = \gamma$$

sein, was aber wider die Voraussetzung ist. Wir haben demnach

$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r, \quad \zeta_1 \neq 0$$

anzunehmen und erhalten

$$\xi_1 = \alpha x + \xi(z), \quad \eta_1 = \alpha y + \eta(z), \quad \zeta_1 = (\alpha - \gamma) z, \quad \hat{\eta}(z) = x z.$$
d. h.

$$X_2 f = zp + \alpha zq$$
, $X_4 f = (\alpha x + \xi(z))p + (\alpha y + \eta(z))q + (\alpha - \gamma)zr$.

Durch passende Transformation der Veränderlichen, vgl. Fall I, können wir unsre Gruppe auf die Form bringen

p, q,
$$zp + \varkappa zq$$
, $\alpha(xp + yq) + (\alpha - \gamma)zr$.

 $x \neq 0$, wesentlich.

Für x = 0 erhalten wir

p, q, zp,
$$\alpha(xp+yq)+(\alpha-\gamma)zr$$
.

Es sei in

$$X_{a}f = \xi p + \eta q$$

$$\beta$$
) $\xi = \text{const.}, \quad \eta = \eta(z) \neq \text{const.}$

Wir können demnach annehmen

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = zq$.

Der Vergleich mit Fall I B. 3) liefert die Gruppe

p, q, zq,
$$\alpha(xp + yq + zr) - \gamma zr$$
.

Diese Gruppe ist nicht wesentlich verschieden von der Gruppe des Falles B. α) für x=0.

(C. a)
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_1 f$.

Die Rechnung liefert:

p, zp, q,
$$\alpha xp + \gamma yq$$
.

C.
$$\beta_{\mathbf{a}}$$
) $X_2 \mathbf{f} = \varrho \cdot X_1 \mathbf{f}$, $X_3 \mathbf{f} = \sigma \cdot X_1 \mathbf{f}$, $X_4 \mathbf{f} \neq \tau X_1 \mathbf{f}$.
 $\sigma \neq \sigma(\varrho)$.

Hier erhalten wir durch Vergleich mit I C. a) die Gruppe

p,
$$zp$$
, yp , $\alpha(xp + yq) - \gamma yq$.

 $C. \beta_b$) Die Annahme

$$\sigma = \varphi(\varrho),$$

führt zu dem Widerspruch

$$\alpha = \gamma$$
.

Gleichfalls zu dem Widerspruche $\alpha = \gamma$ führt die letzte Annahme

$$\gamma$$
) $X_2 f = \varrho \cdot X_1 f$, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$, $X_4 f = \tau \cdot X_1 f$.

Verschwindet eine der beiden Zahlen α , γ , so ist die erste derivierte Gruppe nur eingliedrig $(\alpha=0)$ oder zweigliedrig $(\gamma=0)$.

Wir haben hiermit alle Typen von viergliedrigen integrabeln Gruppen des Raumes (xyz) mit dreigliedriger Involutionsgruppe bestimmt.

2. Abschnitt.

Wir kommen jetzt zur Bestimmung aller integrabeln viergliedrigen Gruppen des Raumes (xyz) ohne dreigliedrige Involutionsgruppe. Es giebt hier folgende Typen von Zusammensetzungen.

X.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$, $(X_1X_4) = 2X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = 2X_2f + X_3f$.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Dann muss

$$X_4 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f + \varphi_3 X_3 f$$

sein. Vermöge der Klammerausdrücke ist

$$(X_1X_4) = X_1\varphi_1X_1f + X_1\varphi_2X_2f + \varphi_2(X_1X_2) + X_1\varphi_3X_3f + \varphi_3(X_1X_3) = 2X_1f,$$

$$(X_2X_4) \equiv X_2\varphi_1X_1f - \varphi_1(X_1X_2) + X_2\varphi_2X_2f + X_2\varphi_3X_3f + \varphi_3(X_2X_3) = X_2f,$$

$$(X_3X_4) \equiv X_3 \varphi_1 X_1 f - \varphi_1(X_1X_3) + X_3 \varphi_2 X_2 f - \varphi_2(X_2X_3) + X_3 \varphi_3 X_3 f = 2X_2 f + X_3 f.$$

Da aber nach A) keine Relation zwischen X_1f , X_2f , X_3f bestehen soll, so müssen die Coëffizienten von X_1f , X_2f , X_3f verschwinden. Es ergeben sich dabei folgende Werte der X_1g_x (i, x = 1, 2, 3.)

$$\begin{array}{lll} X_1 \varphi_1 = 2, & X_1 \varphi_2 = 0, & X_1 \varphi_3 = 0, \\ X_2 \varphi_1 = - \varphi_3, & X_2 \varphi_2 = 1, & X_2 \varphi_3 = 0, \\ X_3 \varphi_1 = \varphi_2, & X_3 \varphi_2 = 2, & X_3 \varphi_3 = 1. \end{array}$$

Hiernach sind die φ_i (i = 1, 2, 3) sicher keine Constanten; sie sind auch durch keine Relation mit einander verbunden. Denn gesetzt, es sei

$$\Omega(q_1q_2q_3)=0,$$

so müsste nach den in Fall I angestellten Betrachtungen die Determinante

verschwinden, was aber widersinnig ist. Wir dürfen deshalb φ_1 , φ_2 , φ_3 als neue Veränderliche \mathbf{x}_1 , \mathbf{y}_1 , \mathbf{z}_1 benutzen und in die \mathbf{X}_1 f (i = 1, 2, 3) einführen. Es kommt

$$X_1 f = 2p$$
, $X_2 f = -zp + q$, $X_3 f = yp + 2q + r$, $X_4 f = 2xp + (y + 2z)q + zr$.

Führen wir $x_1 = \frac{x}{2}$ als neues x_1 ein, so nimmt unsre Gruppe folgende Gestalt an:

p,
$$-\frac{z}{2}$$
 p + q, $\frac{y}{2}$ p + 2q + r, $2xp + (y + 2z)q + zr$.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Aus den Klammerausdrücken leiten wir ab

$$X_1 \varphi_1 = 0, \quad X_1 \varphi_2 = 0,$$

 $X_2 \varphi_1 = 1, \quad X_2 \varphi_2 = 0.$

 φ_1 ist sicher keine Constante, dasselbe wollen wir zunächst von φ_2 annehmen, also

$$\alpha$$
) $q_2 = \text{const.}$

Bei dieser Voraussetzung sind φ_2 u. φ_1 durch keine Relation gebunden. Wir können deshalb φ_1 als x_1 , φ_2 die gemeinsame Lösung von $X_1 f = 0$, $X_2 f = 0$ als y_1 benutzen und ein neues z_1 so bestimmen, dass

$$X_1 z_1 = 1, \quad X_2 z_1 = 0$$

wird. Führen wir \mathbf{x}_1 \mathbf{y}_1 \mathbf{z}_1 als neue Veränderliche ein, so kommt

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = p$, $X_3 f = yp + xr$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerausdrücke

$$\xi = x$$
, $\eta = -2$, $\zeta = 2z + \zeta(y)$,
 $X_4 f = x p - 2q + (2z + \zeta(y))r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei die Function Z(y) durch

$$-\zeta(y) + 2Z(y) + 2\frac{\partial Z}{\partial y} = 0$$

bestimmt ist, nimmt die Gruppe, wenn wir erst x mit z, und dann z mit y vertauschen, die Form an

p, q, yp + zq,
$$2xp + yq - 2r$$
.

β) Es sei

$$\varphi_2 = \text{const.}$$

Wir benutzen wieder φ_1 als x_1 , die gemeinsame Lösung von $X_1f = 0$, $X_2f = 0$ als y_1 , und z_1 bestimmen wir so, dass

$$X_1 z_1 = 1, X_2 z_1 = 0$$

wird. Durch Einführung dieser neuen Veränderlichen kommt:

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = p$, $X_3 f = x r + const. p$,

oder einfacher:

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = p$, $X_3 f = x r$.

Beide für X4 f möglichen Annahmen

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \eta \neq 0,$$

und

$$X_A f = \xi p + \zeta r$$

sind nicht zu erfüllen; $\varphi_2 = \text{const.}$ ist demnach auszuschliessen.

C.
$$X_2 f = \rho . X_1 f, X_2 f \neq \sigma . X_1 f.$$

Durch Klammerrelation $(X_1X_2) = 0$ erhält man

$$X_1 \rho = 0$$
.

 ρ ist verschieden von const., sonst wären X_1f u. X_2f nicht unabhängig. Diese Function $\rho(xyz)$ benutzen wir als x_1 , als y_1 dagegen die zweite von ρ unabhängige Lösung der Gleichung $X_1f=0$, und z_1 bestimmen wir so, dass

$$X_1 z_1 = 1$$

wird. $x_1 y_1 z_1$ sind unabhängig von einander; führen wir sie als neue Veränderliche ein, so kommt:

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = x r$.

Für

$$X_3 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$

$$\xi = -1$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = \zeta(xy)$.
 $X_t f = -p + \eta(xy)q + \zeta(xy)r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei

$$\eta \frac{\partial Y}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} = 0, \quad \eta \frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Z}{\partial x} + \zeta = 0$$

ist, erhalten wir zunächst

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = -p$.

Die infinitesimale Transformation X_4f sei durch keine lineare Relation mit X_1f , X_3f verbunden, sondern habe die Form

α)
$$X_4 f = \xi_1 p + \eta_1 q + \zeta_1 r$$
, $\eta_1 \neq 0$.

Vermöge der Klammerausdrücke wird

$$\xi_1 = x$$
, $\eta_1 = \eta_1(y)$, $\zeta_1 = 2z - x^2 + \zeta_1(y)$,
 $X_4 f = x p + \eta_1(y) q + (2z - x^2 + \zeta_1(y)) r$.

 $X_4 = x p + \eta_1(y) q + (2z - x^2 + \zeta_1(y)) r$

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(y)$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei

$$\eta_1 \frac{\partial Y}{\partial y} = 1, \quad \zeta_1 + \eta_1 \frac{\partial Z}{\partial y} - 2Z(y) = 0$$

ist, erhalten wir nach Vertauschung von x mit z die Gruppe

p, zp, -r,
$$(2x-z^2)$$
p+q+zr.

β) Setzen wir

$$X_4 f = \xi_1 p + \zeta_1 r$$
, also $\eta_1 = 0$,

so erhalten wir offenbar die Gruppe

p, zp, -r,
$$(2x-z^2)$$
 p + zr,

oder wenn wir z mit y vertauschen, folgende Gruppe der Ebene (x y)

p, yp,
$$-q$$
, $(2x - y^2)p + yq$.

γ) Die Annahmen

$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f = \sigma \cdot X_1 f$

und noch mehr die folgenden

$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f, X_3 f = \sigma \cdot X_1 f, X_4 f = \tau \cdot X_1 f$$

führen zu Widersprüchen.

XI.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$, $(X_1X_4) = cX_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = (c-1)X_3f$. $c \neq 1$.
A. $\mu_1X_1f + \mu_2X_2f + \mu_3X_3f \neq 0$, $\mu_1 = \mu_1(xyz)$.
 $X_1f = q_1X_1f + q_2X_2f + q_3X_3f$.

Die Klammerrelationen liefern

$$X_{1}\varphi_{1} = c, \quad X_{1}\varphi_{2} = 0, \quad X_{1}\varphi_{3} = 0,$$

$$X_{2}\varphi_{1} = -\varphi_{3}, \quad X_{2}\varphi_{2} = 1, \quad X_{2}\varphi_{3} = 0,$$

$$X_{3}\varphi_{1} = \varphi_{2}, \quad X_{3}\varphi_{2} = 0, \quad X_{3}\varphi_{3} = c - 1.$$

$$\Delta \equiv \begin{vmatrix} c & 0 & 0 \\ -\varphi_{3} & 1 & 0 \\ -\varphi_{3} & 0 & c - 1 \end{vmatrix} = c (c - 1).$$

Wir sehen hieraus, wegen c = 1, dass φ_1 , φ_2 , φ_3 sicher keine Constanten sind und wollen zunächst voraussetzen, dass sie durch keine Relation gebunden sind.

$$\alpha$$
) $q_3 \neq \omega(q_2q_1)$, $c \neq 0$.

Sicher sind φ_2 u. φ_1 durch keine Relation gebunden, denn sonst müsste

$$q_2 = 0$$

sein, was der Gleichung

$$X_{2}q_{2} = 1$$

widerspricht. Unter der Voraussetzung a) können wir demnach $\varphi_1 = \mathbf{x}_1$, $\varphi_2 = \mathbf{y}_1$, $\varphi_3 = \mathbf{z}_1$ als neue Veränderliche einführen und erhalten:

$$X_1 f = cp$$
, $X_2 f = -zp + q$, $X_3 f = yp + (c-1)r$,
 $X_1 f = cxp + yq + (c-1)zr$.

Wir führen $x_1 = \frac{x}{c}$, $y_1 = \frac{y}{c}$, $z = -\frac{z}{c}$, als neue Veränderliche ein und erhalten die Gruppe

p,
$$zp + \frac{1}{c}q$$
, $yp + \frac{1-c}{c}r$, $cxp + yq + (1-c)zr$.

Wir nehmen an

$$\beta$$
) $\varphi_3 = \omega(\varphi_2 \varphi_1)$, $c = 0$.

Zunächst können wir wieder φ_1 als x_1 , φ_2 als y_1 benutzen, während z_1 so bestimmt werden kann, dass

$$X_1 z_1 = 1, X_2 z_1 = x_1, X_3 z_1 = y_1$$

wird. z_1 ist sicher durch keine Relation mit y_1 u. x_1 verbunden, denn gesetzt, es sei

$$\mathbf{z}_1 = \vartheta(\mathbf{x}_1 \, \mathbf{y}_1),$$

so würde folgen

$$X_1(z_1 - \vartheta(x_1y_1)) = 0, 1 = 0$$

was widersinnig ist. Unter Einführung von x_1 , y_1 , z_1 als neuer Veränderlicher kommt

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = -\varphi_3 p + q + yr$, $X_3 f = yp + yr$, $X_4 f = yq + (x + y \cdot \varphi_3 + y^2) r$.

Die Function φ_3 also hat folgende Gleichungen zu erfüllen:

$$X_{1}q_{3} = \frac{\partial \varphi_{3}}{\partial z} = 0, \quad X_{2}q_{3} = -q_{3}\frac{\partial q_{3}}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_{3}}{\partial y} + y\frac{\partial \varphi_{3}}{\partial z} = 0,$$

$$X_{3}q_{3} = y\frac{\partial \varphi_{3}}{\partial x} + y\frac{\partial \varphi_{3}}{\partial z} = -1.$$

Hieraus ergiebt sich

$$\frac{\partial \varphi_3}{\partial x} = -\frac{1}{y}, \quad \frac{\partial \varphi_3}{\partial y} = -\frac{\varphi_3}{y}, \quad \frac{\partial \varphi_3}{\partial z} = 0.$$
$$\varphi_3 = (\alpha - x) \cdot y^{-1}.$$

Die Transformationen lauten demnach

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = (x - \alpha)y^{-1}p + q + yr$, $X_3 f = yp + yr$, $X_4 f = yq + (y^2 + \alpha)r$.

Anstatt X4f können wir benutzen

$$X_4'f = X_4f - \alpha X_1f = yq + y^2r.$$

Führen wir schliesslich x - a als x_1 ein und vertauschen noch x_1 mit z_1 , so erhält die Gruppe die Form

p,
$$yp + q + zy^{-1}r$$
, $yp + yr$, $y^{2}p + yq$.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = q_1 X_1 f + q_2 X_2 f$.

Die Klammerrelationen liefern

$$X_1 \varphi_1 = 0, \quad X_1 \varphi_2 = 0,$$

 $X_2 \varphi_1 = 1, \quad X_2 \varphi_2 = 0.$

 φ_1 ist also keine Constante; dasselbe wollen wir zunächst von φ_2 annehmen.

$$\alpha$$
) $q_2 = \text{const.}$

Nach Fall X. B. a) können wir erreichen, dass

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = p$, $X_3 f = yp + xr$

wird. X_4 f sei zunächst durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_2 f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$\alpha_{o}$$
) $X_{4}f = \xi p + \eta q + \zeta r$, $\eta \neq 0$.

Die Klammerrelationen liefern

$$\xi = x$$
, $\eta = (2 - c)y$, $\zeta = cz + \zeta(y)$,
 $X_4 f = x p + (2 - c)y + (cz + \zeta(y))r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei

$$(2-c)y\frac{\partial Z}{\partial y} + \zeta(y) - cZ(y) = 0$$

ist, erhalten wir nach Vertauschung von z mit y, und dann von y mit x die Gruppe

p, q,
$$yp + zq$$
, $cxp + yq + (2 - c)zr$.

ab) X4f habe die Form

$$X_4 f = \xi p + \zeta r$$

Wir haben demnach im Falle a,

$$\eta = (2 - c)y = 0, c = 2$$

zu setzen, d. h. nur wenn c=2 ist, ist X_4f durch eine lineare Relation mit X_1f u. X_2f verbunden. Da aber c alle Werte ausser c=1 annehmen kann, so ist dieser Fall α_b in Fall α_a mit enthalten.

β) Es sei

$$q_2 = \text{const.}$$

Nach Fall X. B. β) können wir setzen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = p$, $X_3 f = x r$.

Für

$$\beta_{\rm p}$$
) $X_{\rm q} f = \xi p + \eta q + \zeta r$, $\eta \neq 0$

ergeben die Klammerausdrücke

$$\xi = x$$
, $\eta = \eta(y)$, $\zeta = cz + \zeta(y)$,
 $X_4 f = x p + \eta(y) q + (cz + \zeta(y)) r$.

Bei der Variabelnänderung

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(y)$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei

$$\eta(y)\frac{\partial Y}{\partial y} = 1, \quad \zeta(y) + \eta(y)\frac{\partial Z}{\partial y} - cZ(y) = 0$$

ist, erhält die Gruppe unter Vertauschung von z mit y, und dann von y mit x die Form

p, q, yp,
$$\exp + yq + r$$
.

 $\beta_{\rm b}$) Setzen wir

$$X_4 f = \xi p + \zeta r$$

so ist in Fall β_a die willkürliche Function

$$\eta(y) = 0$$

anzunehmen, wir erhalten also die Gruppe

$$p$$
, q , yp , $exp + yq$.

Wir haben also nur eine Gruppe der Ebene (xy) erhalten.

C.
$$X_2 f = \rho . X_1 f$$
.

$$\alpha$$
) $X_2 f = \rho \cdot X_1 f$, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_2 f$.

Nach X C. können wir annehmen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$, $X_3 f = -p$.

Für

$$\alpha_{\rm p}$$
) $X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$, $\eta \neq 0$

erhalten wir durch Berechnung der Klammerausdrücke

$$\xi = (c - 1)x$$
, $\eta = \eta(y)$, $\zeta = cz + \xi(y)$,
 $X_4 f = (c - 1)x + \eta(y)q + (cz + \zeta(y))r$.

Durch eine passende Variabelnänderung

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(y)$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei

$$\eta \frac{\partial Y}{\partial y} = 1, \quad \eta \frac{\partial Z}{\partial y} + \zeta - cZ(y) = 0$$

ist, und unter Vertauschung von x mit z erhalten wir folgende Gruppe

p,
$$zp$$
, $-r$, $cxp + q + (c-1)zr$.

a_b) Soll

$$X_{4}f = \xi p + \zeta r$$

sein, so haben wir in Fall a_a) die willkürliche Function

$$\eta(y) = 0$$

zu setzen, wir erhalten offenbar folgende Gruppe (der Ebene (xy))

p, yp,
$$-q$$
, $\exp + (c-1)yq$.

β) Die beiden noch möglichen Annahmen

$$X_2 f = \rho . X_1 f, X_2 f = \sigma . X_1 f$$

und

$$X_{\bullet}f = \rho \cdot X_{1}f, \quad X_{\bullet}f = \sigma \cdot X_{1}f, \quad X_{\bullet}f = \tau \cdot X_{1}f$$

sind nicht zu erfüllen.

XII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_2X_4) = 0$.

Diese Zusammensetzungen werden mit denen des Falles XI identisch, wenn wir dort c=1 setzen. Wie die Rechnung bestätigt, kann man die Resultate von XI mit Ausnahme des Falles A), den wir besonders berechnen müssen, benutzen und die entsprechenden Gruppen des Falles XII hinschreiben, wenn man in Fall XI c=1 setzt.

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (xyz)$.
 $\ddot{X}_4 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f + \varphi_3 X_3 f$:

Die Klammerrelationen liefern

$$X_1 \varphi_1 = 1,$$
 $X_1 \varphi_2 = 0,$ $X_1 \varphi_3 = 0,$ $X_2 \varphi_1 = -\varphi_3,$ $X_2 \varphi_2 = 1,$ $X_2 \varphi_3 = 0,$ $X_3 \varphi_1 = 0,$ $X_3 \varphi_2 = 0,$ $X_3 \varphi_3 = 0.$

Hieraus folgt unmittelbar

$$q_3 = \text{const.},$$

denn die 3 partiellen Differentialgleichungen $X_1 f = 0$, $X_2 f = 0$, $X_3 f = 0$ können in x, y, z keine gemeinsame Lösung besitzen. Ausserdem sind φ_2 u. φ_1 , die sicher keine Constanten sind, durch keine Relation verbunden. Denn gesetzt es sei

$$\varphi_2 = \vartheta(\varphi_1),$$

so müsste sein

$$X_1(\varphi_2-\vartheta(\varphi_1))=X_1\varphi_2-\vartheta'_{\varphi_1}X_1\varphi_1=\vartheta'_{\varphi_1}=\frac{\mathrm{d}\varphi_2}{\mathrm{d}\varphi_1}=0,\quad \varphi_2=\mathrm{const.},$$

was aber im Widerspruche ist mit

$$X_2 q_2 = 1.$$

Wir können daher φ_1 als x_1 , φ_2 als y_1 benutzen; z_1 lässt sich so bestimmen, dass

$$X_1 z_1 = 0$$
, $X_2 z_1 = 0$, $X_3 z_1 = 1$

wird. Dabei ist z_1 durch keine Relation mit x_1 , y_1 verbunden. Unter Benutzung dieser neuen Veränderlichen kommt

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = -$ const. $p + q$, $X_3 f = yp + r$, $X_4 f = xp + yq +$ const. r.

Anstatt X2f benutzen wir

$$X_2' f = X_2 f + \text{const. } X_1 f = q.$$

Wir haben somit die Gruppe

$$p, q, yp+r, xp+yq+xr.$$

Ist $x \neq 0$, so ist es wesentlich. Für x = 0 haben wir

$$p, q, yp + r, xp + yq.$$

B. Wir erhalten folgende Gruppen

p, q,
$$yp + zq$$
, $xp + yq + zr$.

p, q, yp , $xp + yq + r$.

p, q, yp , $xp + yq$.

Transformationen der Ebene (xy).

C.

Transformationen der Ebene (xy).

XIII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_2f$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = 0$, $(X_3X_4) = 0$.
A. $\mu_1X_1f + \mu_2X_2f + \mu_3X_3f \neq 0$, $\mu_1 = \mu_1(xyz)$.
 $X_4f = \sigma_1X_1f + \sigma_2X_2f + \sigma_3X_3f$.

Durch Combination erhalten wir.

$$X_1 \varphi_1 = 1, \quad X_1 \varphi_2 = 0, \quad X_1 \varphi_3 = 0,$$

 $X_2 \varphi_1 = 0, \quad X_2 \varphi_2 = -\varphi_3, \quad X_2 \varphi_3 = 0,$
 $X_3 \varphi_1 = 0, \quad X_3 \varphi_2 = \varphi_2, \quad X_3 \varphi_3 = 0.$

Hiernach ist sicher

$$\varphi_1 = \varphi_1(x y z) \neq \text{const.}$$

Zugleich ist von vornherein ausgeschlossen, dass

$$q_2 = \text{const.} \neq 0$$

sein kann. Wohl aber kann

$$q_2 = 0$$

sein, und dann ist wegen $X_2\varphi_2 = -\varphi_3$ auch

$$\varphi_3 = 0$$

Wir haben deshalb mehrere Fällen zu unterscheiden.

$$\alpha$$
) $\varphi_3 = x \pm 0$.

Wegen $X_2 \varphi_2 = -x$ ist $\varphi_2 = \varphi_3(xyz) \neq 0$, ausserdem sind φ_1 u. φ_2 durch keine Relation gebunden. Denn gesetzt

$$q_2 = \vartheta(q_1),$$

so müssten die zweireihigen Determinanten der Matrix

$$\mathbf{M} = \begin{vmatrix} \mathbf{1} & 0 \\ 0 & -\boldsymbol{\varphi_3} \\ 0 & \boldsymbol{\varphi_2} \end{vmatrix}$$

sämtlich verschwinden, d. h. es müsste sein

$$q_3 = 0$$
, $q_3 = x = 0$,

was wir ja eben ausgeschlossen haben. Bestimmen wir dann noch eine Function $z_1(xyz)$ so, dass

$$X_1 z_1 = 0$$
, $X_2 z_1 = 0$, $X_3 z_1 = 1$

wird, so können wir x_1 , y_1 , z_1 als neue Veränderliche einführen und erhalten

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = - \varkappa q$, $X_3 f = yq + r$, $X_4 f = xp + \varkappa r$.

Anstatt X2f benutzen wir

$$X_2' f = -\frac{1}{r} X_2 f = q.$$

Unsre Gruppe hat also die Form

$$p$$
, q , $yq+r$, $xp+xr$.

Die Constante x ist wesentlich.

$$\beta$$
) $\varphi_3 = x = 0$.

In diesem Falle haben wir noch zwei Möglichkeiten.

$$eta_a$$
) $\varphi_2 = 0$, β_b) $\varphi_2 = \varphi_2(xyz) \pm 0$.
 β_a) $\varphi_2 = 0$.

Die Function φ_i benutzen wir als x_i , während wir y_i u. z_i so bestimmen können, dass

$$\begin{array}{lll} X_1\,y_1=0, & X_2\,y_1=0, & X_3\,y_1=1.\\ X_1\,z_1=0, & X_2\,z_1=1, & X_3\,z_1=z_1. \end{array}$$

wird. Unter diesen Voraussetzungen sind x_1, y_1, z_1 durch keine Relation gebunden. Führen wir sie als neue Veränderliche ein, so erhalten wir, wenn noch y_1 mit z_1 vertauscht wird, die Gruppe

$$p, q, yq+r, xp.$$

Diese Gruppe ist aber in Fall α enthalten, wenn wir dort für κ den Wert $\kappa = 0$ mit zulassen.

$$\beta_b$$
 $\varphi_2 = \varphi_2(xyz) \neq 0.$

Wir benutzen φ_1 als x_1 , φ_2 als y_1 , z_1 dagegen bestimmen wir so, dass

$$X_1 z_1 = 0$$
, $X_2 z_1 = 1$, $X_3 z_1 = z_1$

wird. z_i ist durch keine Relation mit x_i y_i verbunden, denn gesetzt es sei:

$$\mathbf{z}_1 = \vartheta(\mathbf{x}_1 \, \mathbf{y}_1),$$

so müsste die Determinante

$$\Delta \equiv \left| \begin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ z_1 & y_1 & 0 \end{array} \right| = y_1 = \varphi_2$$

verschwinden, was wir aber ausgeschlossen haben. Durch Einführung dieser Functionen \mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i , \mathbf{z}_i als neuer Veränderlicher erhalten wir, wenn schliesslich noch z mit y vertauscht wird, die Gruppe

$$p$$
, q , $yq + zr$, $xp + zq$.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Die Klammerausdrücke $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_2f$ liefern

$$X_1 \varphi_1 = 0, \quad X_1 \varphi_2 = 0, X_2 \varphi_1 = 0, \quad X_2 \varphi_2 = 1.$$

 $arphi_2$ ist also sicher keine Constante, dasselbe sei mit $arphi_1$ der Fall, also

$$\alpha$$
) $\varphi_1 \neq \text{const.}$

Unter dieser Voraussetzung sind φ_1 u. φ_2 durch keine Relation mit einander verbunden; wir führen $\varphi_1 = x_1$, $\varphi_2 = y_1$, $z_1 = z_1(xyz)$, wobei z_1 bestimmt ist durch

$$X_1 z_1 = 1, X_2 z_1 = 0,$$

als neue Veränderliche ein, und erhalten

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = xr + yq$.

Für

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = x$$
, $\eta = 0$, $\zeta = z + \zeta(x)$,
 $X_4 f = x p + (z + \zeta(x)) r$.

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(x)$,

wobei

$$x \frac{\partial Z}{\partial x} + \zeta(x) - Z(x) = 0$$

ist, erhalten wir, wenn schliesslich noch z_1 mit x_1 vertauscht wird, die Gruppe

$$p$$
, q , $zp + yq$, $xp + zr$.

β) Es sei

$$q_1 = \text{const.}$$

Wir benutzen φ_2 als y_1 , die gemeinsame Lösung von $X_1 f = 0$, $X_2 f = 0$ als x_1 , z_1 bestimmen wir wieder wie vorhin, so dass

$$X_1 z_1 = 1, X_2 z_1 = 0$$

wird. Durch Einführung dieser Functionen $x_1 y_1 z_1$ als neuer Veränderlicher erhalten wir

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = q$, $X_3 f = \text{const. } r + yq$.

Anstatt X₃f benutzen wir einfacher

$$X_3' f = X_3 f - \text{const. } X_1 f = y q.$$

 $m{eta_a}$) X_4 f sei zunächst durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_2 f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \xi \neq 0.$$

Die Klammerrelationen ergeben

$$\xi = \xi(x), \quad \eta = 0, \quad \zeta = z + \zeta(x),$$

 $X_4 f = \xi(x)p + (z + \zeta(x))r.$

Durch die Variabelnänderung

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = z + Z(x)$,

wo

$$\xi(x)\frac{\partial Z}{\partial x} + \zeta(x) - Z(x) = 0$$

ist, erhalten wir nach Vertauschung von z mit x die Gruppe:

$$p$$
, q , yq , $xp+r$.

Verlangen wir dagegen

$$\beta_1$$
) $X_4 f = \eta q + \zeta r$,

so erhalten wir offenbar die Gruppe (der Ebene xy)

C.
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
.

a)
$$X_2 f = \rho \cdot X_1 f$$
, $X_3 f \neq \sigma \cdot X_1 f$.

Nach früher können wir zunächst annehmen

$$X_1 f = r$$
, $X_2 f = xr$.

Für

$$X_3 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

liefern die Klammerausdrücke

$$\xi = -x$$
, $\eta = \eta(xy)$, $\zeta = \zeta(xy)$.
 $X_3 f = -xp + \eta(xy)q + \zeta(xy)r$.

Vermöge einer passenden Variabelnänderung

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(xy)$, $z_1 = z + Z(xy)$,

wobei

$$\eta \frac{\partial Y}{\partial y} - x \frac{\partial Y}{\partial x} = 0,$$

$$\zeta + \eta \frac{\partial \mathbf{Z}}{\partial \mathbf{y}} - \mathbf{x} \frac{\partial \mathbf{Z}}{\partial \mathbf{x}} = 0$$

ist, geht X₃f über in

$$X_3 f = -x p$$
.

 α_a) X_a f sei zunächst durch keine lineare Relation mit X_1 f u. X_3 f verbunden, sondern habe die allgemeine Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \eta \neq 0.$$

Die Klammerausdrücke ergeben

$$\xi = x$$
, $\eta = \eta(y)$, $\zeta = z + \zeta(y)$,
 $X_4 f = x p + \eta(y) q + (z + \zeta(y)) r$.

Führen wir neue Veränderliche ein

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(y)$, $z_1 = z + Z(y)$,

wobei

$$\eta \frac{\partial Y}{\partial y} = 1, \quad \zeta + \eta \frac{\partial Z}{\partial y} - Z(y) = 0$$

ist, und vertauschen schliesslich $\mathbf{z_i}$ mit $\mathbf{x_i}$, so haben wir die Gruppe

$$p, zp, -zr, xp+q+zr.$$

ab) Verlangen wir

$$X_4 f = \xi p + \zeta r$$

so haben wir in Fall α_a die willkürliche Function

$$\eta(y) = 0$$

zu setzen, und erhalten offenbar nach Vertauschung von z mit y die folgende Gruppe der Ebene (xy)

$$p, yp, -yq, xp+yq.$$

β) Die Annahmen

$$X_2 f = \varrho . X_1 f, X_3 f = \sigma . X_1 f$$

und

$$X_2 f = \varrho . X_1 f, X_3 f = \sigma . X_1 f, X_4 f = \tau . X_1 f$$

führen zu den Forderungen

$$\rho = 0, \quad \sigma = 0$$

und sind deshalb unmöglich.

Hiermit sind alle viergliedrigen integrabeln Gruppen des Raumes (xyz) ohne dreigliedrige Involutionsgruppe bestimmt.

3. Abschnitt.

Bestimmung aller nicht-integrabeln viergliedrigen Gruppen des Raumes (xyz)

Nach Lie, Contin. Gruppen S. 577, haben wir hier nur einen Typus von Zusammensetzungen. "Jede nicht-integrable viergliedrige Gruppe lässt sich durch passende Auswahl ihrer infinitesimalen Transformationen X_1f , X_2f , X_3f , X_4f auf eine solche Form bringen, dass

$$(X_1X_2) \equiv X_1f$$
, $(X_1X_3) \equiv 2X_2f$, $(X_2X_3) \equiv X_3f$,
 $(X_1X_4) \equiv (X_2X_4) \equiv (X_3X_4) = 0$

wird."

A.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f + \mu_3 X_3 f \neq 0$$
, $\mu_i = \mu_i (x y z)$.

Lie hat gezeigt, dass man in diesem Falle durch passende Einführung neuer Veränderlicher die drei Transformationen X_1f , X_2f , X_3f z. B. auf folgende Formen bringen kann:

$$X_1 f = q + xr$$
, $X_2 f = yq + zr$, $X_3 f = (xy - z)p + y^2q + yzr$.

Diese drei infinites. Transformationen bilden eine dreigliedrige projective Gruppe, die einfach transitiv ist und, wie die Formel

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & x \\ 0 & y & z \\ xy - z & y^2 & yz \end{vmatrix} = -(xy - z)^2$$

lehrt, die Fläche zweiten Grades

$$xy-z=0$$

invariant lässt. Die Aufgabe verlangt, eine vierte Transformation

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

zu berechnen, die mit X_1f , X_2f , X_3f vertauschbar ist. Die Transformation aber, die diese Bedingung erfüllt, ist die all-

gemeine infinitesimale Transformation Yf der zu X_1f , X_2f , X_3f reciproken einfach transitiven Gruppe*)

$$Y_1 f = p + yr$$
, $Y_2 f = xp + zr$, $Y_3 f = x^2 p + (xy - z)q + xzr$.

Unsre gesuchte Transformation X4f hat also die Form

$$X_4 f = (e_1 + e_2 x + e_3 x)^2 p + e_3 (x y - z) q + (e_1 y + e_2 z + e_3 x z) r.$$

Wir müssen nun versuchen, die Constanten e₁, e₂, e₃ zu specialisieren und bemerken dazu folgendes:

Führen wir vermöge einer endlichen Transformation der eingliedrigen Gruppe X₄f, die offenbar die Form hat

$$x_1 = x_1(x y z a b c), y_1 = y_1(x y z a b c), z_1 = z_1(x y z a b c)$$

neue Veränderliche in X_1f , X_2f , X_3f ein, so bleiben, eben weil ja X_1f , X_2f , X_3f mit X_4f vertauschbar sind, die Formen von X_1f , X_2f , X_3f bewahrt. X_4f selbst, das ja die Form

$$X_4 f = e_1 Y_1 f + e_2 Y_2 f + e_3 Y_3 f$$

hat, geht etwa über in

$$X_4'f = \epsilon_1 Y_1 f + \epsilon_2 Y_2 f + \epsilon_3 Y_3 f$$

geschrieben in x_i , y_i , z_i . Dabei werden sich die ε_i als Functionen der e_i und der Parameter a, b, c ausdrücken

$$\epsilon_1 = \epsilon_1 (e_1 e_2 e_3 a b c), \quad \epsilon_2 = \epsilon_2 (e_1 e_2 e_3 a b c), \quad \epsilon_3 = \epsilon_3 (e_1 e_2 e_3 a b c).$$

Diese Transformationen bilden bekanntlich die zu Y_1f , Y_2f , Y_3f adjungierte Gruppe. Durch passende Wahl der Parameter a, b, c wird es uns möglich sein, die ε_i zu specialisieren, und wir haben dabei zwei Fälle zu unterscheiden, nämlich je nachdem

1.
$$e_2^2 - 4e_1e_3 = 0$$
, 2. $e_2^2 - 4e_1e_3 = 0$.

*) Lie, Vorlesungen über Cont. Gruppen, S. 444, Theorem 31. "Sind $X_1 f, \ldots X_n f$ unabhängige infinitesimale Transformationen einer einfach transitiven Gruppe in den n Veränderlichen $x_1 \ldots x_n$, so definieren die n Gleichungen $(X_i U) \equiv 0$ die allgemeine infinitesimale Transformation Uf einer zweiten einfach transitiven Gruppe $U_1 f \ldots U_n f$, die mit der Gruppe $X_1 f \ldots X_n f$ gleichzusammengesetzt und ähnlich ist. Die Beziehung zwischen diesen beiden Gruppen ist eine umkehrbare: jede der beiden Gruppen besteht aus dem Inbegriff aller eingliedrigen Gruppen, deren Transformationen mit jeder Transformation der anderen Gruppe vertauschbar sind."

Diese zwei Fälle unterscheiden wir aus folgendem Grunde: Während X_1f , X_2f , X_3f die auf der Fläche xy-z=0 eine einfach unendliche Mannigfaltigkeit bildenden Geraden x= const. einzeln invariant lassen, vertauscht X_4f diese Geraden untereinander vermöge der projectiven infinitesimalen Transformation

$$\overline{X}_4 f = (e_1 + e_2 x + e_3 x^2) p.$$

Bei jeder bestimmten Transformation \overline{X}_4 f bleiben nun entweder eine doppeltzählende Gerade $x=c_i$; oder aber zwei verschiedene Geraden $x=c_1$, $x=c_2$ invariant, je nachdem der 1. oder 2. Fall eintritt. Es ist aber bekannt, dass alle infinitesimalen Transformationen $e_1p+e_2xp+e_3x^2p$ mit einander gleichberechtigt sind, für die $e_2^2-4e_1e_3=0$, und ebenso alle anderen, für die $e_2^2-4e_1e_3 = 0$.

Um die endlichen Transformationen der eingliedrigen Gruppe X_4 f zu finden, müssten wir das simultane System

$$\frac{\mathrm{d}\,x_1}{\mathrm{e}_1+\mathrm{e}_2x_1+\mathrm{e}_3x_1^2}\!=\!\frac{\mathrm{d}\,y_1}{\mathrm{e}_3(x_1y_1-z_1)}\!=\!\frac{\mathrm{d}\,z_1}{\mathrm{e}_1\,y_1+\mathrm{e}_2\,z_1+\mathrm{e}_3x_1\,z_1}\!=\!\mathrm{d}\,t$$

integrieren mit der Anfangsbedingung $x_1 = x$, $y_1 = y$, $z_1 = z$ für t = 0. Da aber diese Integration durch endliche geschlossene Ausdrücke ziemliche Schwierigkeiten darbietet, verfahren wir folgendermassen: Es soll ja nach Einführung der neuen Veränderlichen x_1 , y_1 , z_1 in $X_1 f$, $X_2 f$, $X_3 f$ sein:

$$q + xr \equiv q_1 + x_1r_1,$$

$$yq + zr \equiv y_1q_1 + z_1r_1.$$

$$(xy - z)p + y^2q + yzr \equiv (x_1y_1 - z_1)p_1 + y_1^2q_1 + y_1z_1r_1,$$

Führt man links wirklich x_1 , y_1 , z_1 als neue Veränderliche ein, so ergeben sich neun Gleichungen für die Ableitungen von x_1 , y_1 , z_1 nach x, y, z. Lösen wir nach diesen Ableitungen auf, so erhalten wir folgende Werte:

$$\begin{split} &\frac{\partial x_1}{\partial x} = \frac{x_1y_1 - z_1}{xy - z} \,, \quad \frac{\partial x_1}{\partial y} = 0 \,, & \frac{\partial x_1}{\partial z} = 0 \,, \\ &\frac{\partial y_1}{\partial x} = \frac{y_1 \, (y_1 - y)}{xy - z} \,, \quad \frac{\partial y_1}{\partial y} = \frac{x \, y_1 - z}{xy - z} \,, \quad \frac{\partial y_1}{\partial z} = \frac{y - y_1}{xy - z} \,, \\ &\frac{\partial z_1}{\partial x} = \frac{z_1 \, (y_1 - y)}{xy - z} \,, \quad \frac{\partial z_1}{\partial y} = \frac{x \, z_1 - z \, x_1}{xy - z} \,, \quad \frac{\partial z_1}{\partial z} = \frac{x_1 \, y - z_1}{xy - z} \,. \end{split}$$

Durch einfache Integrationen erhalten wir

$$x_1 = \frac{a + bx}{1 - cx}, y_1 = \frac{y - cz}{1 - cx}, z_1 = \frac{ay + bz}{1 - cx}.$$

Führen wir diese Functionen als neue Veränderliche ein, so behalten X_1f , X_2f , X_3f ihre Form bei. Führen wir x_1 y_1 z_1 auch in X_4f ein, und ersetzen die noch vorkommenden Grössen xyz durch ihre Werte

$$x = \frac{x_1 - a}{b + cx_1}$$
, $y = \frac{by_1 + cz_1}{b + cx_1}$, $z = \frac{z_1 - ay_1}{b + cx_1}$,

so erhalten wir durch Vergleich:

$$\begin{aligned} & \mathbf{\epsilon}_1 = (\mathbf{e}_1 \, \mathbf{b}^2 - \mathbf{e}_2 \, \mathbf{a} \, \mathbf{b} + \mathbf{e}_3 \, \mathbf{a}^3) \colon (\mathbf{a} \, \mathbf{c} + \mathbf{b}) \\ & \mathbf{\epsilon}_2 = (2 \, \mathbf{e}_1 \, \mathbf{b} \, \mathbf{c} + \mathbf{e}_2 (\mathbf{b} - \mathbf{a} \, \mathbf{c}) - 2 \, \mathbf{a} \, \mathbf{e}_3) \colon (\mathbf{a} \, \mathbf{c} + \mathbf{b}) \\ & \mathbf{\epsilon}_3 = (\mathbf{e}_1 \, \mathbf{c}^3 + \mathbf{e}_2 \, \mathbf{c} + \mathbf{e}_3) \colon (\mathbf{a} \, \mathbf{c} + \mathbf{b}). \end{aligned} \qquad - \Delta = \mathbf{a} \, \mathbf{c} + \mathbf{b}. \, \pm \, \mathbf{0}$$

 4 ± 0 , weil sonst x_1 , y_1 , z_1 nicht nach x, y, z auflösbar wären und also keine wirkliche Transformationen darstellten. Zunächst können wir immer erreichen, dass ε_3 verschwindet, indem wir setzen

$$c = \frac{-e_3 \pm \sqrt{e_2{}^3 - 4e_1e_3}}{2e_1}, \quad \epsilon_3 = 0.$$

1. Setzen wir zunächst

$$D^2 \equiv e_2^2 - 4e_1e_3 = 0,$$

 $c = -e_2 : 2e_1, e_1 \neq 0,$

so erhalten wir

$$\epsilon_3 (ac + b) = 2e_1 bc + e_3 (b - ac) - 2ae_3 = 0, \quad \epsilon_3 = 0,$$

$$\epsilon_1 = e_1 (ac + b) + 0.$$

In diesem Falle reduziert sich also X'f auf

$$X_4'f = \epsilon_1(p + yr).$$

Statt dieses X₄'f können wir aber benutzen

$$X_4''f = \frac{1}{\epsilon_1}X'_4f = p + yr$$

und erhalten dann folgende Gruppe

$$q + xr$$
, $yq + zr$, $(xy - z)p + y^2q + yzr$, $p + yr$.

2. Setzen wir voraus

$$\begin{aligned} \mathrm{D}^{3} &\equiv \mathrm{e}_{2}{}^{2} - 4\,\mathrm{e}_{1}\,\mathrm{e}_{3} \neq 0, \\ \mathrm{c} &= \frac{-\,\mathrm{e}_{3} \pm \sqrt{\,\mathrm{e}_{3}{}^{2} - 4\,\mathrm{e}_{1}\,\mathrm{e}_{3}}}{2\,\mathrm{e}_{1}}, \end{aligned}$$

so können wir erreichen, dass ε_1 verschwindet, indem wir setzen

$$e_1 b^2 - e_2 a b + e_3 a^2 = 0$$
, $b = a \left\{ \frac{e_2 \pm \sqrt{e_2^2 - 4 e_1 e_3}}{2 e_1} \right\}$, $a \neq 0$.

Setzen wir die Werte von bu.c in die Gleichung für ε_2 ein, so kommt

$$\epsilon_2 = \pm \sqrt{e_2^2 - 4 e_1 e_3} = \pm D \pm 0,$$

so dass X4'f die Form erhält

$$X_4'f = \pm D\{xp + zr\}$$

oder einfacher

$$X_4''f = \frac{1}{\pm D} X_4'f = xp + zr.$$

Wir haben folgende Gruppe

$$q + xr$$
, $yq + zr$, $(xy - z)p + y^2q + yzr$, $xp + zr$.

B.
$$\mu_1 X_1 f + \mu_2 X_2 f \neq 0$$
, $X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f$.

Es bestehen folgende Beziehungen

$$\begin{split} (X_1 X_3) &= (X_1 \varphi_1 + \varphi_2) X_1 f + X_1 \varphi_2 X_2 f = 2 X_2 f, \\ (X_2 X_3) &= (X_2 \varphi_1 - \varphi_1) X_1 f + X_2 \varphi_2 X_2 f = X_3 f = \varphi_1 X_1 f + \varphi_2 X_2 f. \end{split}$$

Hieraus folgt, weil zwischen X_1f u. X_2f keine lineare Relation bestehen soll:

$$X_1 \varphi_1 = - \varphi_2, \quad X_1 \varphi_2 = 2,$$

 $X_2 \varphi_1 = 2 \varphi_1, \quad X_2 \varphi_2 = \varphi_2.$

Hiernach sind φ_1 u. φ_2 sicher keine Constanten; sie seien zunächst unabhängig von einander

a)
$$\vartheta(\varphi_1, \varphi_2) \neq 0$$
.

Unter dieser Voraussetzung können wir φ_1 als x_1 , φ_2 als y_1 , benutzen; z_1 dagegen sei die gemeinsame Lösung des zwei-

gliedrigen vollständigen Systems $X_1 f = 0$, $X_2 f = 0$, $(X_1 X_2) = X_1 f$, sodass

$$X_1 z_1 = 0, \quad X_2 z_1 = 0.$$

Führen wir x_1 , y_1 , z_1 als neue Veränderliche ein, so kommt

$$X_1 f = -yp + 2q$$
, $X_2 f = 2xp + yq$, $X_3 f = yxp + (2x + y^2)q$.

 a_a) X_4 f sei durch keine lineare Relation mit X_1 f, X_2 f verbunden, sondern habe die Form

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \zeta \neq 0.$$

Die Klammerrelationen liefern folgende Gleichungen

1.
$$-y \frac{\partial \zeta}{\partial x} + 2 \frac{\partial \zeta}{\partial y} = 0,$$
2.
$$-y \frac{\partial \eta}{\partial x} + 2 \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0,$$

$$2x \frac{\partial \zeta}{\partial x} + y \frac{\partial \zeta}{\partial y} = 0,$$

$$2x \frac{\partial \eta}{\partial x} + y \frac{\partial \eta}{\partial y} = \eta,$$

$$yx \frac{\partial \zeta}{\partial x} + (2x + y^3) \frac{\partial \zeta}{\partial y} = 0,$$

$$yx \frac{\partial \eta}{\partial x} + (2x + y^2) \frac{\partial \eta}{\partial y} = 2(\xi + y \eta),$$
3.
$$-y \frac{\partial \xi}{\partial x} + 2 \frac{\partial \xi}{\partial y} = -\eta,$$

$$2x \frac{\partial \xi}{\partial x} + y \frac{\partial \xi}{\partial y} = 2\xi,$$

$$yx \frac{\partial \xi}{\partial x} + (2x + y^2) \frac{\partial \xi}{\partial y} = y \cdot \xi + x \cdot \eta.$$

Aus den Gleichungen 1. folgt, da die zweireihigen Determinanten der Matrix

$$\mathbf{M} = \begin{vmatrix} -y & 2 \\ 2x & y \\ yx & 2x + y^2 \end{vmatrix} \qquad \begin{matrix} J_1 = 4x + y^2, \\ J_2 = -y J_1, \\ J_3 = x J_1 \end{matrix}$$

wegen der Voraussetzung

$$\vartheta(q_1,q_2) = \vartheta(x_1 y) \neq 0$$

sämtlich von Null verschieden sind,

$$\frac{\partial \zeta}{\partial x} = 0, \qquad \frac{\partial \zeta}{\partial y} = 0, \qquad \zeta = \zeta(z).$$

Die ersten beiden Gleichungen von 2. und 3. liefern

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{2\eta}{y^3 + 4x}, \qquad \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{y \cdot \eta}{y^3 + 4x},$$
$$\frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{4\xi + y \cdot \eta}{y^3 + 4x}, \qquad \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{2y\xi - 2x\eta}{y^3 + 4x}.$$

Diese Werte setzen wir in die noch übrigen Gleichungen ein und erhalten dabei:

$$y \cdot \eta + 2\xi = 0,$$

 $-2x \cdot \eta + y \cdot \xi = 0.$ $\Delta_1 = y^2 + 4x \neq 0.$

Hieraus folgt wegen $\Delta_1 \neq 0$

$$\xi = 0, \quad \eta = 0.$$

X4f hat also die Form

$$X_4 f = \zeta(z) r$$
.

Bei Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y$, $z_1 = Z(z)$,

wo

$$Z(z) = \int \frac{\mathrm{d}\,z}{\zeta(z)}$$

ist, erhalten wir zunächst die Gruppe in folgender Gestalt:

$$-yp + 2q$$
, $2xp + yq$, $yxp + (y^2 + 2x)q$, r.

Vermöge der Transformation

$$x_1 = \frac{y}{2}$$
, $y_1 = -\frac{x}{2}$, $z_1 = z$

erhält diese Gruppe aber die Form

$$p + xq, xp + 2yq, (x^2 - y)p + xyq, r.$$

Die drei Transformationen

$$X_1 f = p + xq$$
, $X_2 f = xp + 2yq$, $X_3 f = (x^9 - y)p + xyq$

bilden eine wohl bekannte projective Gruppe der Ebene (xy), die den Kegelschnitt

$$x^2-2y=0$$

invariant lässt.

 a_b) X_4 f sei durch eine lineare Relation mit X_1 f, X_2 f verbunden, also

$$X_4 f = y_1 X_1 f + y_2 X_2 f$$

Wir bilden die Klammerausdrücke

$$(X_1X_4) = X_1\chi_1X_1f + X_1\chi_2X_2f + \chi_2(X_1X_2) = (X_1\chi_1 + \chi_2)X_1f + X_1\chi_2X_2f = 0,$$

$$(X_2X_4) = X_2\chi_1X_1f - \chi_1(X_1X_2) + X_2\chi_2X_2f = (X_2\chi_1 - \chi_1)X_1f + X_2\chi_2X_2f = 0,$$

$$(X_3X_4) = (\varphi_1X_1f + \varphi_2X_2f, \chi_1X_1f + \chi_2X_2f) = (\chi_1\varphi_2 - 2\chi_2\varphi_1)X_1f + (2\chi_1 + \varphi_2\chi_2)X_2f = 0.$$

Hieraus folgt:

$$\begin{array}{lll} X_1 \chi_2 = 0, & X_1 \chi_1 = -\chi_2, & q_2 \chi_1 - 2 \, q_1 \chi_2 = 0, \\ X_2 \chi_2 = 0, & X_2 \chi_1 = \chi_2, & 2 \chi_1 + q_2 \chi_2 = 0, \end{array} \quad \text{a.s.} \quad \phi^2_2 + 4 \, q_1.$$

Sollen χ_1 und χ_2 von Null verschieden sein, so muss

$$\Delta \equiv \varphi_2^2 + 4\varphi_1 = 0$$

sein. Dann folgt weiter

$$\chi_1 = \frac{2\varphi_1}{\varphi_2} \chi_2 = -\frac{\varphi_2 \chi_2}{2}.$$

Wir nehmen φ_2 als x_1 , als y_1 benutzen wir eine solche Function y_1 , dass

$$X_1 y_1 = 0, X_2 y_1 = 1$$

ist, und schliesslich als z_1 die Grösse χ_2 , sobald, wie wir voraussetzen wollen,

$$\chi_2 = \text{const.}$$

Unter Einführung dieser von einander unabhängigen Functionen x_1 , y_1 , z_1 als neuer Veränderlicher erhalten wir

$$X_1 f = 2p$$
, $X_2 f = xp + q$, $X_3 f = \frac{x^2}{2}p + xq$, $X_4 f = zq$.

Führen wir schliesslich noch einmal neue Veränderliche ein

$$x_1\!=\!\frac{x}{2}\,,\quad y_1\!=\!\sqrt{e\,y}\,,\quad z_1\!=\!\frac{z}{2}\,,$$

so erhält unsre Gruppe die Gestalt

$$p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, zyq.$$

Ist andrerseits

$$\chi_2 == \text{const.},$$

so erhalten wir durch analoge Rechnungen die Gruppe

$$\boxed{p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, yq.}$$

β) Es sei

$$\vartheta(\varphi_1, \varphi_2) = 0,$$

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r, \quad \zeta \neq 0,$$

d. h. X_4f sei durch keine lineare Relation mit X_1f und X_2f verbunden. Die Beziehung zwischen φ_1 , φ_2 lautet wie vorhin

$$4\varphi_1 + \varphi_2^2 = 0.$$

Durch Einführung derselben neuen Veränderlichen wie in Fall $a_{\rm b}$ erhalten wir zunächst

$$X_1 f = 2p, \quad X_2 f = xp + q, \quad X_3 f = \frac{x^2}{2}p + xyq.$$

Für X4f liefern die Klammerrelationen

$$\xi = 0, \quad \eta = \eta(z), \quad \zeta = \zeta(z),$$

$$X_4 f = \eta(z) q + \zeta(z) r.$$

Durch Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = y + Y(z)$, $z_1 = z + Z(z)$,

wobei

$$\eta(z) + \zeta(z) \frac{\partial Y}{\partial z} = 0, \quad \zeta(z) \frac{\partial Z}{\partial z} = 1$$

ist, geht X4f über in

$$X_1 f = r$$
.

Führen wir schliesslich nochmals neue Veränderliche ein

$$x_1 = \frac{x}{\Omega}$$
, $y_1 = \sqrt{ey}$, $z_1 = z$,

so erhält unsre Gruppe die Form

$$p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, r.$$

C.
$$X_2 f = \varrho \cdot X_1 f$$
.

Die Klammerausdrücke lehren, dass dann zugleich

$$X_2 f = \sigma \cdot X_1 f$$

ist, und zwar stehen ρ u. σ in folgender Beziehung

$$\sigma = \varrho^{3}$$
.

Aus $(X_1X_2) = X_1f$ folgt zunächst

$$X_1 \rho = 1$$
.

Führen wir die Function ρ (xyz), die ja sicher keine Constante ist, als neues x_1 , die beiden von einander unabhängigen Lösungen der Gleichung $X_1 f = 0$ als neues y_1 , u. neues z_1 ein, so erhalten wir offenbar

$$X_1 f = p$$
, $X_2 f = x p$, $X_3 f = x^2 p$.

Für

wo

$$X_4 f = \xi p + \eta q + \zeta r$$

ergeben die Klammerrelationen

$$\xi = 0$$
, $\eta = \eta(zy)$, $\zeta = \zeta(zy)$,
 $X_A f = \eta(zy)q + \zeta(zy)r$.

Unter Einführung neuer Veränderlicher

$$x_1 = x$$
, $y_1 = Y(yz)$, $z_1 = Z(yz)$,
 $\eta \frac{\partial Y}{\partial y} + \zeta \frac{\partial Y}{\partial z} = 1$,
 $\eta \frac{\partial Z}{\partial y} + \zeta \frac{\partial Z}{\partial z} = 0$

ist, erhalten wir folgende Gruppe der Ebene (xy)

Die letzte Annahme

$$X_{1}f = \rho . X_{1}f, X_{2}f = \sigma . X_{1}f, X_{4}f = \tau . X_{1}f$$

führt zu Widersprüchen.

Wir sind hiermit zu Ende und wollen sämtliche Gruppen noch einmal aufschreiben, wobei die Gruppen der Ebene besonders vermerkt werden mögen.

I.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \beta X_2 f$, $(X_3X_4) = \gamma X_3 f$.

$$\boxed{p, q, r, \alpha x p + \beta y q + \gamma z r}$$

p, q,
$$zp + z^{\frac{\beta-\gamma}{\alpha-\gamma}}$$
q, $\alpha xp + \beta yq + (\alpha-\gamma)zr$.

p, q, zp,
$$\alpha xp + \beta yq + (\alpha - \gamma) zr$$
:

p, zp, yp,
$$\alpha x p + (\alpha - \gamma) y q + (\alpha - \beta) z r$$
.

p, yp,
$$y^{\alpha-\beta}$$
 p, $\alpha x p + (\alpha-\beta) y q$.

II.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \beta X_2 f$, $(X_3X_4) = X_2 f + \beta X_3 f$.

p, q, r,
$$\alpha x p + (\beta y + z)q + \beta z r$$
.

p, q,
$$e^{\mathbf{z}} p + \frac{\mathbf{z}}{\beta - \alpha} q$$
, $\alpha \mathbf{x} p + \beta \mathbf{y} q + (\alpha - \beta) \mathbf{r}$.

p, q, zq,
$$\alpha xp + \beta yq - r$$
.

p, zp, q,
$$(\alpha x + yz) p + \beta yq + (\alpha - \beta) zr$$
.

p, zp, yp,
$$\alpha x p + ((\alpha - \beta) y - z) q + (\alpha - \beta) zr$$
.

p,
$$e^y p$$
, $\frac{y e^y}{\beta - \alpha} p$, $\alpha x p + (\alpha - \beta) q$.

III.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = 0$, $(X_2X_4) = 0$, $(X_2X_4) = X_2f$.

$$p$$
, zp , q , $yzp + \eta(z)q$.

η(z) willkürlich.

$$p$$
, zp , yp , $-zq$.

IV.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \alpha X_2 f$, $(X_3X_4) = X_2 f + \alpha X_3 f$.

p, q, r,
$$\alpha(xp + yq + zr) + zq$$
.

$$p$$
, q , zq , $\alpha(xp+yq)-r$.

$$p$$
, zp , q , $(\alpha x + yz)p + \alpha yq$.

$$p$$
, zp , yp , $\alpha xp - zq$.

$$\begin{aligned} V. & (X_1 X_2) = 0, & (X_1 X_3) = 0, & (X_2 X_3) = 0, & (X_1 X_4) = X_1 f, \\ & (X_2 X_4) = X_1 f + X_2 f, & (X_3 X_4) = X_2 f + X_3 f. \end{aligned}$$

p, q, r,
$$(x + y)p + (y + z)q + zr$$
.

p, q,
$$\frac{-z^3}{2}$$
p + zq, (x + y)p + yq - r.

$$p, zp, q, (x + yz)p + yq - r.$$

$$p$$
, zp , yp , $xp-zq-r$.

p, yp,
$$\frac{y^2}{2}$$
p, xp — q.

$$\text{VI. } (X_1X_2) = (X_1X_3) = (X_2X_3) = (X_1X_4) = (X_2X_4) = (X_2X_4) = 0.$$

$$p, q, zp + \tilde{\eta}(z)q, \xi_1(z)p + \eta_1(z)q.$$

 $\tilde{\eta}(z)$ willkürlich, $\xi_1(z)$, $\eta_1(z)$ willkürlich, aber nicht beide zugleich = const.

$$p, q, zq, \xi(z)p + \eta(z)q.$$

 $\xi(z)$, $\eta(z)$ willkürlich, aber nicht beide zugleich = const.

$$p$$
, zp , yp , $\zeta(yz)p$.

 $\zeta(yz)$ willkürlich, \pm const.

$$p$$
, yp , $\varphi(y)p$, $\psi(y)p$.

 $\varphi(y) \neq \psi(y) \neq \text{const.}$

VII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = X_3f$.

p, q, r, xp + yq + zr.

p, q, $zp + \psi(z)q$, xp + yq.

 $\psi(z)$ willkürlich.

p, q, zp, xp + yq.

p, zp, yp, xp.

p, zq, $\varphi(z)$ p, xp+q.

 $\varphi(z)$ willkürlich, \mp const.

p, yp, $\zeta(y)p$, xp.

 $\zeta(y)$ will kürlich, \pm const.

VIII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = 0$, $(X_2X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$.

p, q, r, yp + zq.

p, q,
$$-\frac{z^2}{2}p + zq$$
, yp - r.

p, zp, q, yzp — r.

$$p, zp, yp, -(zq+r).$$

 $p, yp, \frac{y^2}{2}p, -q.$

IX.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = 0$, $(X_1X_4) = \alpha X_1 f$, $(X_2X_4) = \alpha X_2 f$, $(X_3X_4) = \gamma X_3 f$.

p, q, r,
$$\alpha(xp + yq) + \gamma zr$$
.

p, q,
$$zp + zq$$
, $\alpha(xp + yq + zr) - \gamma zr$.

 $x \neq 0$, wesentlich.

p, q, zp,
$$\alpha(xp+yq+zr)-\gamma zr$$
.

p, zp, q, $\alpha xp + \gamma yq$.

p, zp, yp,
$$\alpha(xp+yq)-\gamma yq$$
.

X.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_2) = X_1f$, $(X_1X_4) = 2X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = 2X_2f + X_3f$.

p,
$$-\frac{z}{2}$$
 p+q, $\frac{y}{2}$ p+2q+r, $2x$ p+(y+2z) q+zr.

p, q, yp + zq, 2xp + yq - 2r.

p, zp, -r,
$$(2x-z^2)$$
p+q+zr.

$$p, yp, -q, (2x-y^2)p + yq.$$

XI.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$, $(X_1X_4) = cX_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = (c-1)X_3f$. $c \neq 1$.

p,
$$zp + \frac{1}{c}q$$
, $yp + \frac{1-c}{c}r$, $exp + yq + (1-c)r$.

$$p$$
, $yp + q + y^{-1}zr$, $yp + yr$, $y^{9}p + yq$.

p, q, yp + zq,
$$cxp + yq + (2 - c)zr$$
.

p, q, yp, exp + yq + r.

$$p$$
, q , yp , $cxp + yq$.

$$p, zp, -r, cxp+q+(c-1)zr.$$

$$p, yp, -q, cxp+(c-1)yq.$$

XII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_1f$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = X_2f$, $(X_3X_4) = 0$.

p, q,
$$yp+r$$
, $xp+yq+xr$.

 $x \neq 0$, wesentlich.

$$p, q, yp+r, xp+yq.$$

$$p$$
, q , $yp + zq$, $xp + yq + zr$.

p, q, yp,
$$xp + yq + r$$
.

$$p$$
, q , yp , $xp + yq$.

$$p, zp, -r, xp+q.$$

XIII.
$$(X_1X_2) = 0$$
, $(X_1X_3) = 0$, $(X_2X_3) = X_2f$, $(X_1X_4) = X_1f$, $(X_2X_4) = 0$, $(X_3X_4) = 0$.

p, q,
$$yq + r$$
, $xp + xr$.

 $x \neq 0$, wesentlich.

$$p, q, yq + zr, xp + zq.$$

$$p, q, yq+r, xp.$$

$$p, q, zp + yq, xp + zr.$$

$$p$$
, q , yq , $xp+r$.

p, zp, -zr, xp+q+zr.

p, yp, -yq, xp+yq.

XIV. $(X_1X_2) = X_1f$, $(X_1X_3) = 2X_2f$, $(X_2X_3) = X_3f$, $(X_1X_4) = (X_2X_4) = (X_3X_4) = 0$.

q + xr, yq + zr, $(xy - z)p + y^2q + yzr$, p + yr.

q + xr, yq + zr, $(xy - z)p + y^2q + yzr$, xp + zr.

p + xq, xp + 2yq, $(x^2 - y)p + xyq$, r.

 $p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, yzq.$

 $p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, yq.$

 $p, xp + \frac{y}{2}q, x^2p + xyq, r.$

p, xp, x²p, q.

Inhaltsverzeichnis.

1. Abschnitt.	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
Bestimmung aller viergliedrigen integrablen Gruppen in dre änderlichen mit dreigliedriger Involutionsgruppe	
2. Abschnitt.	
Bestimmung aller viergliedrigen integrablen Gruppen in dre änderlichen ohne dreigliedrige Involutionsgruppe	
3. Abschnitt.	
Bestimmung aller nicht-integrablen viergliedrigen Gruppen i Veränderlichen	F (

Vita.

Ich, Johann Friedrich Heinrich Richard Koch, evangelisch-lutherischer Confession, wurde am 27. Juni 1875 als Sohn des Zugführers Hermann Koch zu Leipzig geboren. Nachdem ich hier auf der Volksschule bis Ostern 1885 den Elementarunterricht erhalten hatte, besuchte ich das Königl. Gymnasium. Nach bestandener Reifeprüfung bezog ich Ostern 1894 die Universität Leipzig, um mich dem Studium der Mathematik zu widmen. Während meiner Studienzeit, die ich leider für das Sommersemester 1896 wegen Krankheit unterbrechen musste, hörte ich bis jetzt Vorlesungen bei den Herren Professoren und Docenten: Drude, Eckert, Engel, Heinze, Hettner, Hofman, Lie, Mayer, von Oettingen, Ratzel, Richter, Scheffers, von Strümpell, Wiedemann, Wislicenus, Wundt und besuchte die Seminarien der Herren: Eckert, Engel, Lie, Ratzel, Richter, Scheffers, Wiedemann.

•

